

ora 9:00 ÷ fine 12:00 DUGHIERO AVVISARE TUTTI GLI ALLIEVI

AULA P100. 50 persone circa

LEZIONE 29: Prof. Dughiero Fabrizio. 03/05/2012

ISCRIVERSI AL GRUPPO DI FACEBOOK.

## I SISTEMI TRIFASE

Tutta la trasmissione e distribuzione dell'energia elettrica elevata (in Italia si intende sopra i 6KV) viene eseguita in trifase.

Nelle abitazioni civili viene consegnata in monopase ma di solito, anche negli istituti universitari, viene distribuita trifase.

I contratti monopase possono essere richiesti fino a 6KVatt oltre viene automaticamente passato a trifase

genericamente i sistemi polifase sono POLIFASE.

La simmetria è dovuta alla parità degli angoli tra le grandezze e l'equilibrio alla parità delle correnti in ogni fase

Ogni grandezza è ISOFREQUENZIALE.

### SISTEMA SIMMETRICO POLIFASE.

$$\frac{2\pi}{m} \left\{ \begin{array}{l} a_1(t) = \sqrt{2} A \sin(\omega t) \\ a_2(t) = \sqrt{2} A \sin \omega t \pm \frac{2\pi}{m} \\ \vdots \\ a_m(t) = \sqrt{2} A \sin \omega t \pm \frac{m-1}{m} 2\pi \end{array} \right.$$

con il segno  $\ominus$  la successiva fase è in ritardo sulla precedente  
in questo caso il sistema si dice diretto

La terza (o il gruppo di grandezze nel polifase) è inversa quando

si considera il  $\oplus$  della fase successiva.

Attr. i motori trifase cambiano senso di marcia invertendo il sistema da diretto a inverso.

$$\sum_{i=1}^m a_i(t) = 0 \quad \text{sia nei sistemi diretti che inversi}$$

$$\sum_{i=1}^m \bar{A}_i = 0 \quad \text{in fasoriale.}$$

dato che i sistemi sono di grandezze isofrequenziali allora è sempre risolvibile a sistemi di FASORI.

In elettronica di potenza si usano i sistemi di potenza polifasi. Vedesi conversione statica dell'energia.

Esistono trasformatori che trasformano sistemi trifase in due fasi. si riduce ripple e si agisce sulle armoniche.

### SISTEMI TRIFASE

$$\begin{cases} e_{g1}(t) = \sqrt{2} E_g \sin(\omega t) \\ e_{g2}(t) = \sqrt{2} E_g \sin(\omega t - \frac{2}{3}\pi) \\ e_{g3}(t) = \sqrt{2} E_g \sin(\omega t - \frac{4}{3}\pi) \end{cases} \quad \sum_{i=1}^3 \bar{E}_{gi} = 0$$

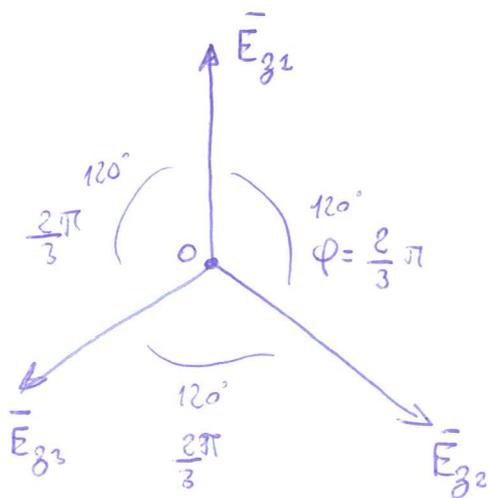


diagramma a stella

con O si indica il centro stella

### SISTEMA DIRETTO

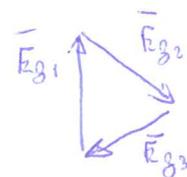


diagramma a triangolo

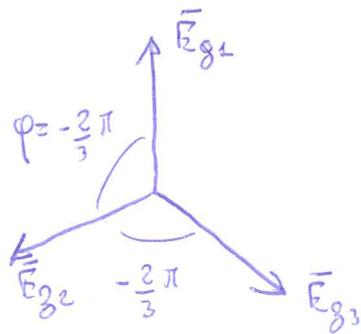


DIAGRAMMA A STELLA

SISTEMA TRIFASE INVERSO  
(RAPPRESENTAZIONE FASORIALE)

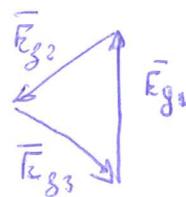
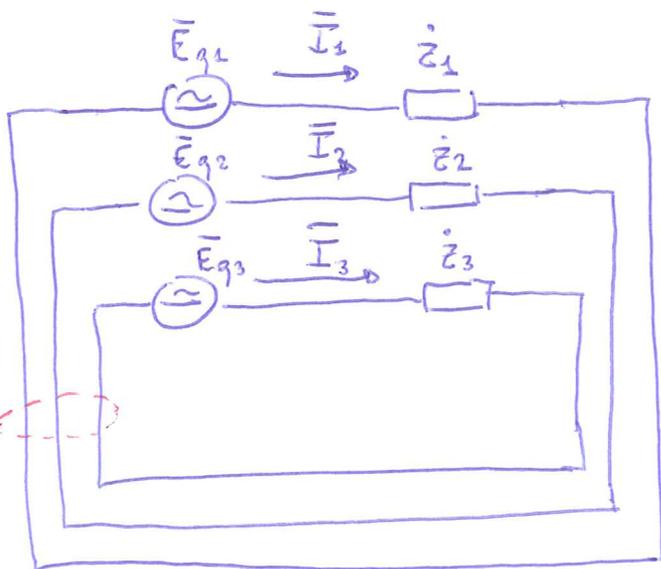


DIAGRAMMA A TRIANGOLO

CONSTRUZIONE DEL SISTEMA TRIFASE.

Vediamo come è fatto. Si prendono tre sistemi monofasi e si vincolano meccanicamente a una fase iniziale. potranno subire spostamenti ma inizialmente e a vuoto risultano simmetrici (pari spostamenti tra le grandezze) e equilibrati (pari correnti di linea in modulo).



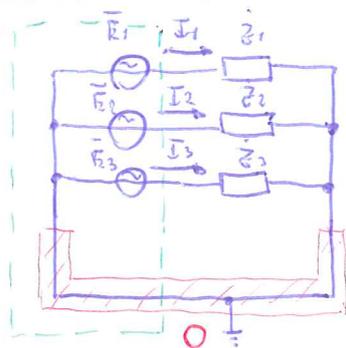
$$\bar{I}_1 = \frac{\bar{E}_{g1}}{\bar{Z}_1}$$

$$\bar{I}_2 = \frac{\bar{E}_{g2}}{\bar{Z}_2}$$

$$\bar{I}_3 = \frac{\bar{E}_{g3}}{\bar{Z}_3}$$

$E_{g1}$  "generator"

Se salda assieme questi tre conduttori ottengo un unico conduttore chiamato NEUTRO

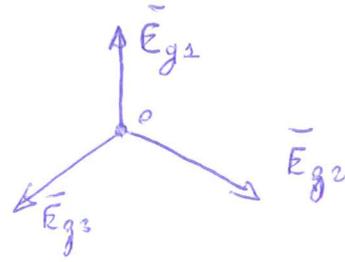


dentro al rettangolo verde identifica un quadripolo "GENERATORE DI TENSIONE TRIFASE"

(con neutro)

Se centro stella definisce il potenziale di neutro (che posso porre a zero)

$$\bar{I}_0 = -\bar{I}_1 - \bar{I}_2 - \bar{I}_3$$

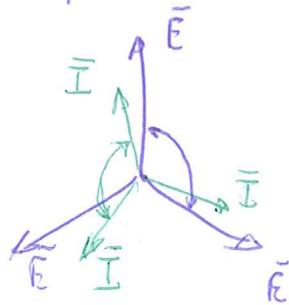


$E_{g1}$  questo è  
indica "generatore"

Se correnti dipendono dall'impedenza (i generatori hanno lo stesso modulo) quindi quando queste impedenze hanno uguale valore allora il circuito è EQUILIBRATO

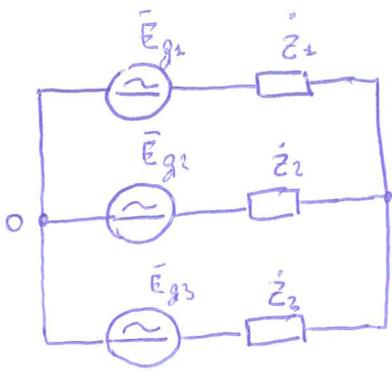
Si origina un sistema equilibrato e simmetrico anche di correnti  $\bar{I}$  che circolano nelle linee.

In un sistema simmetrico ed equilibrato anche le correnti costituiscono un sistema simmetrico ed equilibrato con un certo sfasamento rispetto alla terna di tensioni definito dalle impedenze di carico.

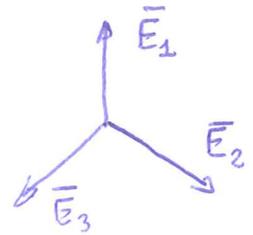


Dato che, in virtù degli sfasamenti, la somma vettoriale delle  $\bar{I}$  da zero, allora posso eliminare il conduttore di neutro.

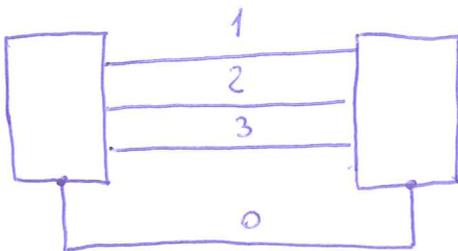
Per il teorema di sostituzione sostituisco il tratto di conduttore con un generatore di tensione che imprime zero ovvero dopo il ramo ovvero tolgo il filo di neutro



SISTEMA TRIFASE

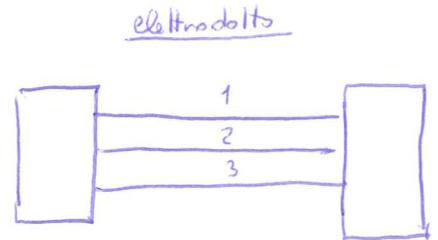


genericamente, guardando una porzione centrale di elettrodotti, vedrai una situazione del tipo:

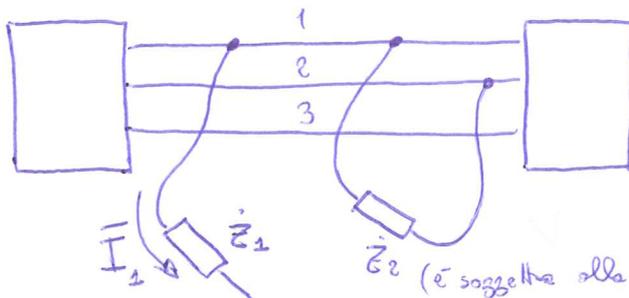


possibile impianto con neutro

oppure  
(senza neutro)



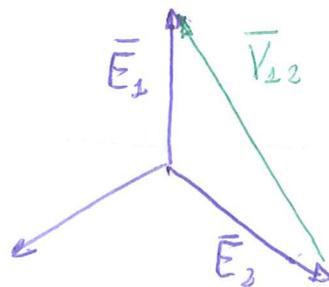
non c'è mai il neutro  
(pensare di Francia)



$$\vec{I}_1 = \frac{\vec{E}_1}{\vec{Z}_1}$$

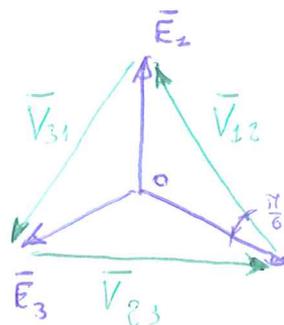
di solito si usa, dal concatenato

$$\vec{V}_{12} = \vec{E}_1 - \vec{E}_2$$



La tensione concatenata è pari alla differenza delle tensioni stellate.

In un sistema trifase con neutro abbiamo disponibile ma le tensioni stellate da concatenate se  $\vec{E}_r \approx 230$  alla  $\vec{V}_{12} \approx 400$



$$\vec{V}_{12} = \sqrt{3} \vec{E}$$

se  $\vec{E} = 230$   
allora la tensione concatenata è circa 400 volt

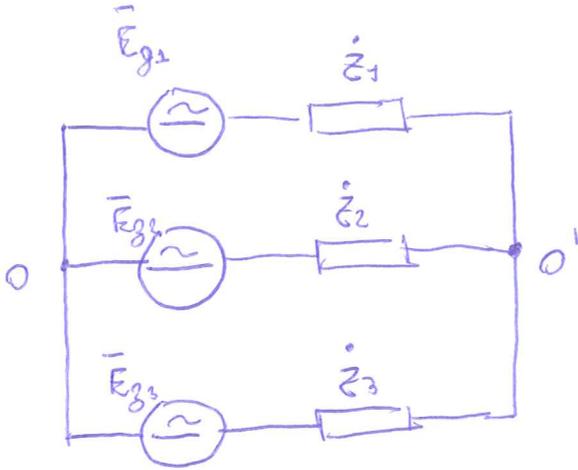
$$\vec{V}_{12} = \vec{E}_1 - \vec{E}_2 \quad \vec{V}_{23} = \vec{E}_2 - \vec{E}_3 \quad \vec{V}_{31} = \vec{E}_3 - \vec{E}_1$$

$$\vec{V}_{12} = \sqrt{3} \vec{E} e^{j \frac{\pi}{6}}$$

Tra i moduli vale  $V_{12} = \sqrt{3} E_1$

I carichi sarebbe bene fossero sempre equilibrati in un sistema senza neutro (altrimenti la tensione sale sulle fasi scarse)

PERCHE' PUO' ESSERE UTILE IL NEUTRO?

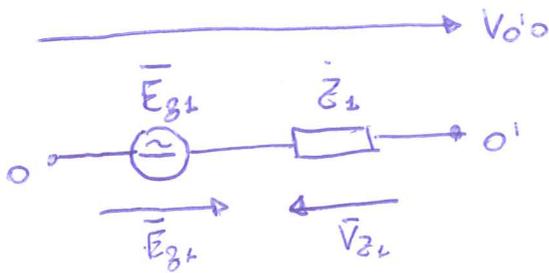


Regola di Millman

$$V_{00'} = \frac{\frac{\bar{E}_{g1}}{\bar{Z}_1} + \frac{\bar{E}_{g2}}{\bar{Z}_2} + \frac{\bar{E}_{g3}}{\bar{Z}_3}}{\frac{1}{\bar{Z}_1} + \frac{1}{\bar{Z}_2} + \frac{1}{\bar{Z}_3}}$$

vale  $\Rightarrow$  nei sistemi equilibrati quindi  $V_{00'} = 0$

con 3 impedenze uguali  $V_{00'} = 0$

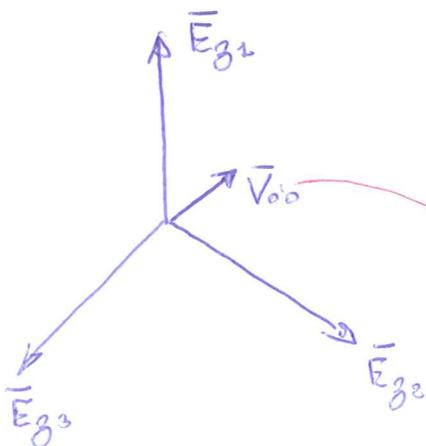


$$\bar{V}_{00'} = \bar{E}_{g1} - \bar{V}_{Z1}$$

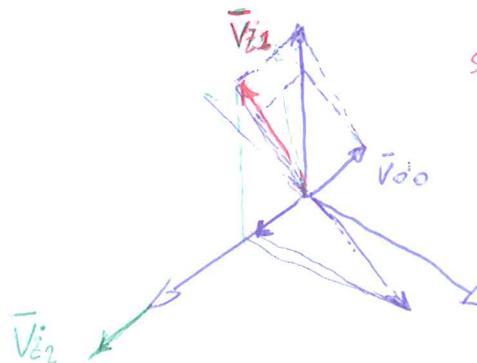
$$\bar{V}_{Z1} = \bar{E}_{g1} - \bar{V}_{00'}$$

$$\bar{V}_{Z2} = \bar{E}_{g2} - \bar{V}_{00'}$$

$$\bar{V}_{Z3} = \bar{E}_{g3} - \bar{V}_{00'}$$



supponiamo di avere inizialmente questa  $V_{00'}$ .  
facciamo le differenze fasoriali



su  $\bar{V}_{Z1}$  la tensione è più bassa.

su  $\bar{V}_{Z2}$  la tensione sale

ESEMPIO DI CARICO SQUILIBRATO

si deve aggiungere la terza tri fase

l'impedenza di neutro per ricardare correttamente

Se corpo umano ha un'impedenza di circa 2000  $\Omega$  quindi con il 230 volt si superano i 100 mA che portano ~~il~~ il cuore alla fibrillazione che risulta mortale.

bisogna avere un buon impianto di messa a terra (protezione passiva) e un interruttore differenziale (è una protezione attiva che sgancia a 15 mA in ambienti umidi e 30 mA in ambienti di lavoro standard e utenze domestiche).

Vediamo come sono le ammissioni a triangolo e a stella. Ci sono diverse configurazioni tra generatori e carichi. Come si comportano queste configurazioni.

Adesso vediamo come si risolvono gli esercizi, ovvero gli impianti reali.

Vediamo cosa è e come si usa la rete monofase equivalente.

Bisogna sempre cercare di portarsi a carichi e generatori a stella e ricavare la rete monofase equivalente.

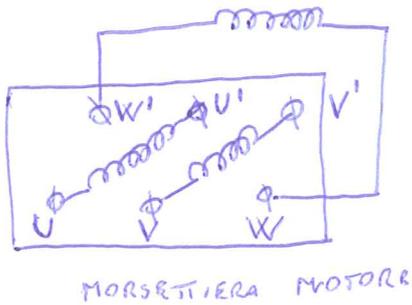
Vediamo i generatori trifasi e i circuiti trifase

Se i generatori sono i secondari di 2 trasformatori trifase, queste potranno essere connessi a stella o a triangolo.

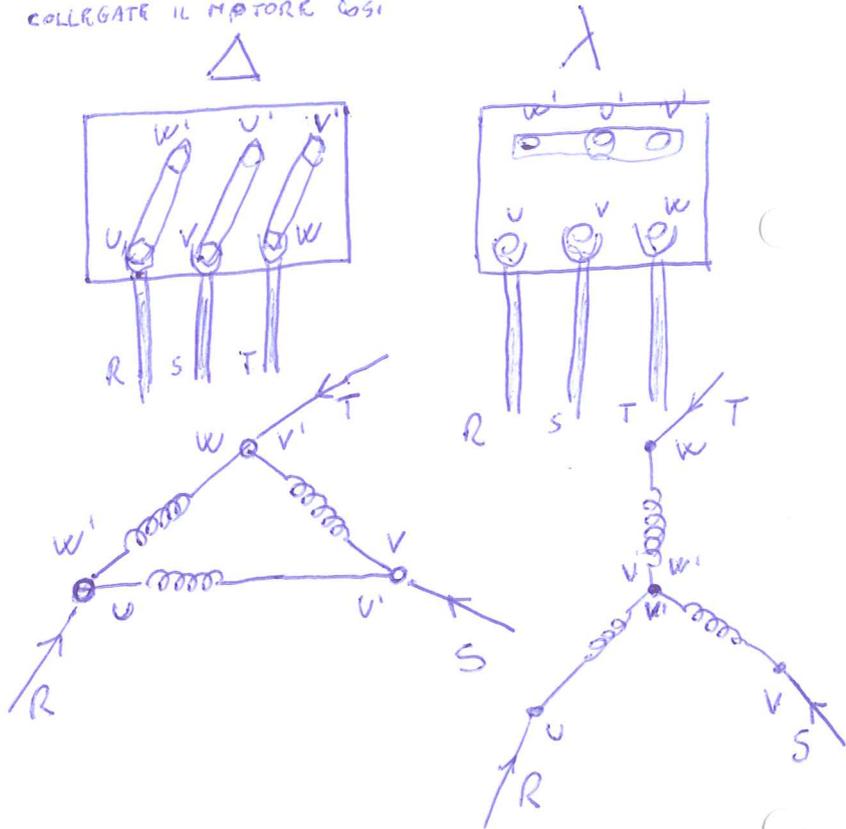
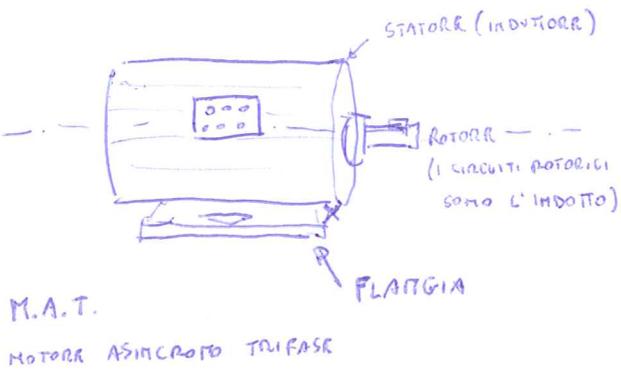
Analogamente per i circuiti, dal esempio motori che potranno essere a stella o a triangolo.

Il motore ha una morsettiera che di solito ha gli avvolgimenti colle gatti così

AGGIUNTO DA ING. GOTTARDO  
COLLEGATE IL MOTORE COSI

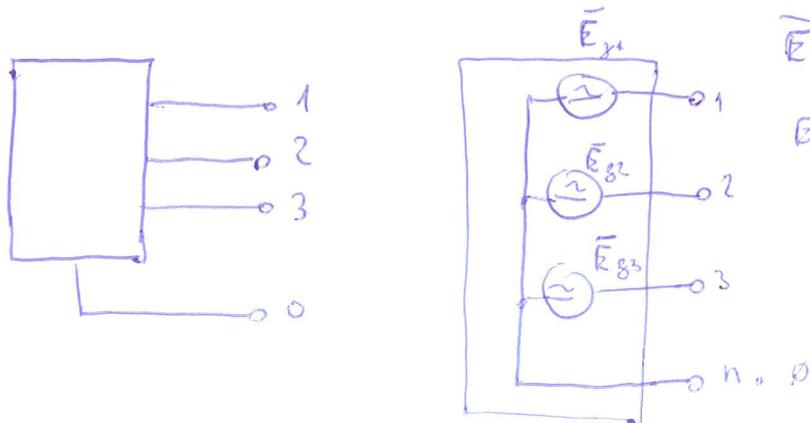


MORSETTIERA MOTORE



PROF DUGHIERO

I generatori, sono solitamente trasformatori o invertiti.



$$\bar{E} = \bar{E}_g$$

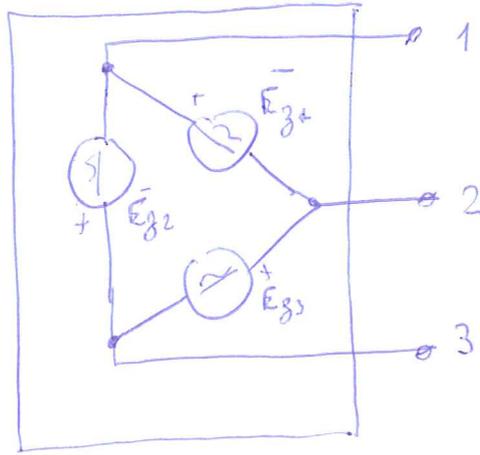
$$E = E_g$$

$$V = \sqrt{3} E_g$$



STELLA CON NEUTRO

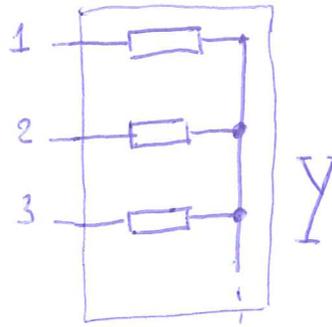
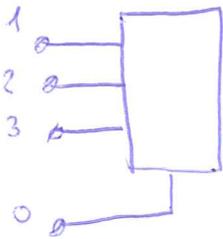
ovviamente in un collegamento a triangolo non può esserci il neutro



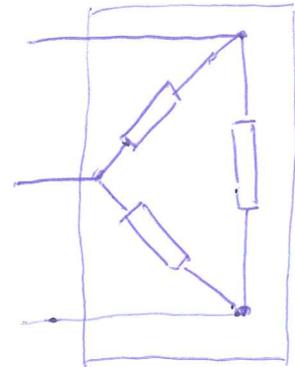
$$V = E_g$$

$\Delta$  oppure D

Vediamo adesso i carichi



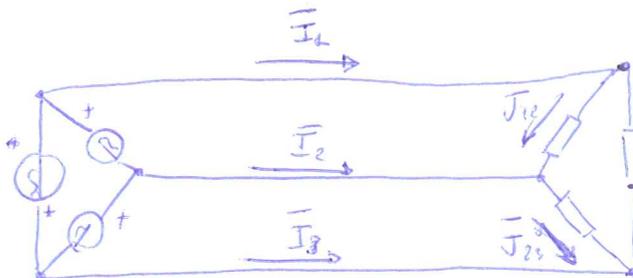
se ciò questo diventa  $Y_m$



D o  $\Delta$

Applicando i generatori di carichi si sviluppa un sistema di correnti di linea e un sistema di correnti di fase interne.

- CORRENTI DI LINEA
- CORRENTI DI FASE INTERNA



$$\vec{I}_{31} = \vec{J}_{12} + \vec{J}_{23} + \vec{J}_{31} = 0$$

correnti di fase interne  
LKC

$$\begin{aligned} \vec{I}_1 &= \vec{J}_{12} - \vec{J}_{31} \\ \vec{I}_2 &= \vec{J}_{23} - \vec{J}_{12} \\ \vec{I}_3 &= \vec{J}_{31} - \vec{J}_{23} \end{aligned}$$

$$\boxed{I = \sqrt{3} J}$$

valori efficaci

Se il carico è a stella le correnti di fase interna sono ovviamente uguali alle correnti di linea.

Vediamo di calcolare le tensioni di fase interna.

$\bar{V}_{AB}$  è sempre una costante (ha i pedici)

$$\bar{J}_{12} = \frac{\bar{V}_{12}}{\bar{Z}_1} \quad \bar{J}_{23} = \frac{\bar{V}_{23}}{\bar{Z}_2} \quad \bar{J}_{31} = \frac{\bar{V}_{31}}{\bar{Z}_3}$$

in modulo vale ... di valori eff vale:

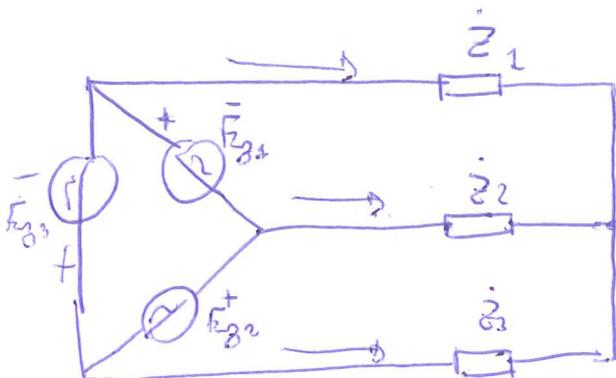
$$\boxed{J = \frac{V}{Z}}$$

$$I = \sqrt{3} J = \frac{\sqrt{3} V}{Z} = \frac{\sqrt{3} E_g}{Z}$$

### D-D

Vediamo che se i generatori sono a triangolo e i carichi a triangolo le relazioni sopra scritte mostrano che le tensioni concatenate sono date dalle correnti di fase interne per l'impedenza del carico

Vediamo un collegamento  $\Delta-Y$  oppure D-Y



abbiamo disponibili solo le tensioni concatenate, ma se volessimo la tensione stellata potrei creare un neutro fittizio e

ottenere

$$\boxed{E = \frac{V}{\sqrt{3}} = \frac{E_g}{\sqrt{3}}} \quad \text{con } E_g \text{ tensione di ogni generatore}$$

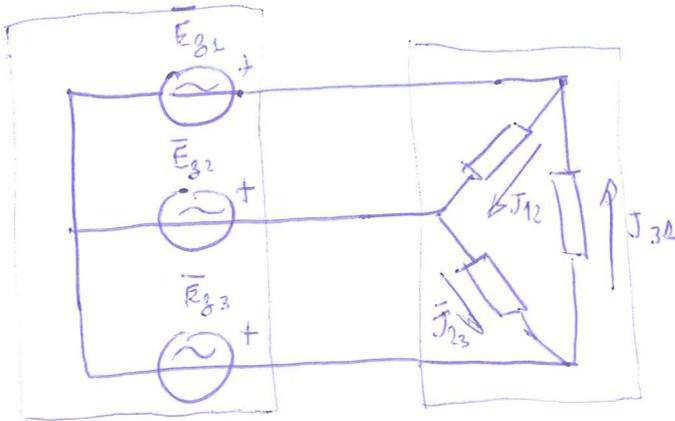
ma per le correnti vale

$$\boxed{\bar{I} = \bar{J}}$$

cioè le correnti di linea sono quelle di fase interna.

è più corretto dire che  $I = \frac{E}{Z} = \frac{V}{\sqrt{3}Z} = \frac{E_g}{\sqrt{3}Z}$

Vediamo il caso  $\lambda-\Delta$  generatore carico



Corrente di fase interna  
Tensione con cariche

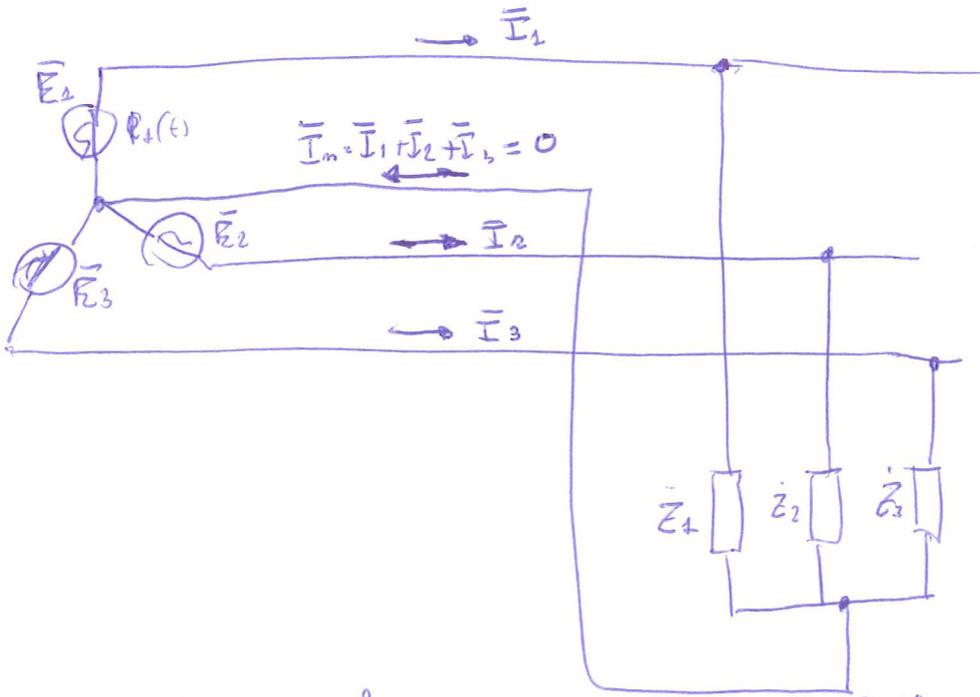
$$J = \frac{V}{Z}$$

$$= \frac{\sqrt{3}E}{Z} = \frac{\sqrt{3}E_g}{Z}$$

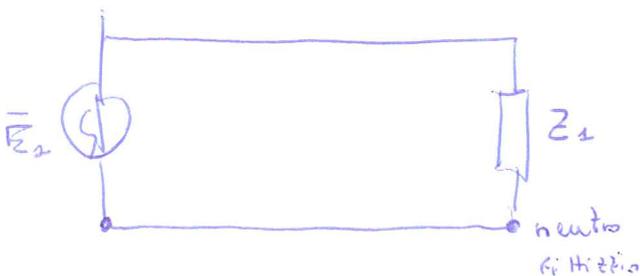
Corrente di linea

$$I = \sqrt{3}J = 3 \frac{E_g}{Z}$$

Casi deve riportare sempre al caso  $\lambda-\lambda$  è molto semplice da ridurre a una monofase.



rete monofase equivalente



il neutro può non esserci ma lo possiamo aggiungere per ottenere la monofase equivalente.

Se le impedenze sono a  $\lambda$  stella reale

$$I = \frac{\bar{E}}{\bar{Z}_\lambda} \quad J = \frac{E}{Z}$$

Se le impedenze sono a triangolo " $\Delta$ "

$$J = \frac{\sqrt{3} E}{Z} \quad I = \sqrt{3} J \quad I = \frac{3E}{Z_\Delta}$$

Relazioni fra impedenze collegate a  $\lambda$  e a  $\Delta$

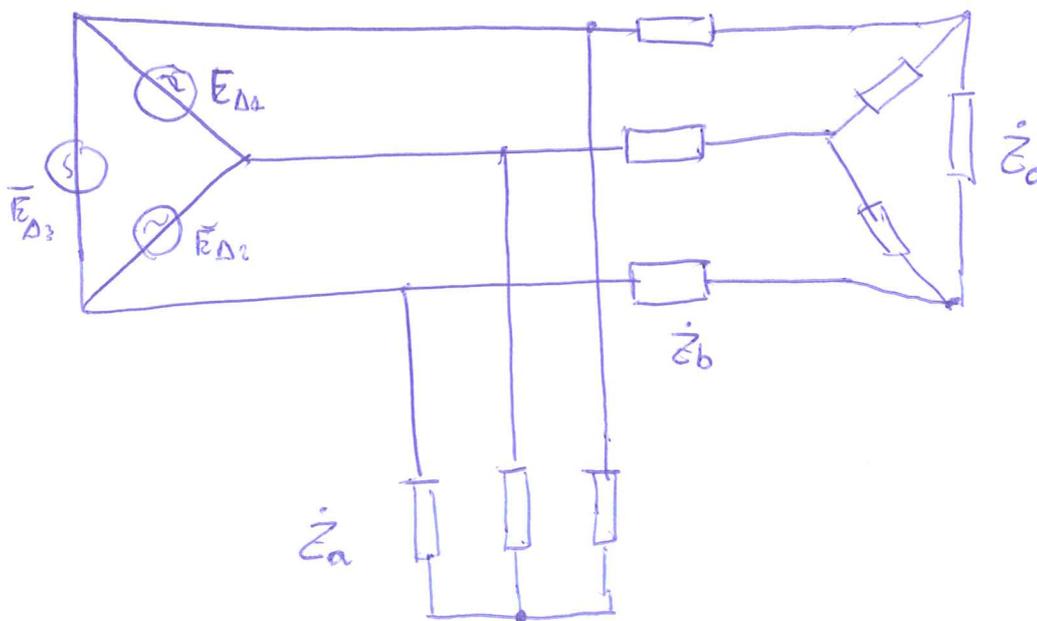
$$\dot{Z}_\Delta = 3 \dot{Z}_\lambda$$

e anche

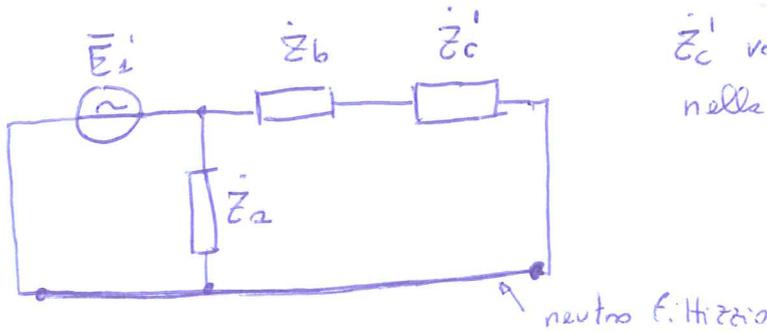
$$\dot{Z}_\lambda = \frac{\dot{Z}_\Delta}{3}$$

Esempio: ricorrendo ad una rete trifase una monofase equivalente.

La rete ha delle configurazioni miste.



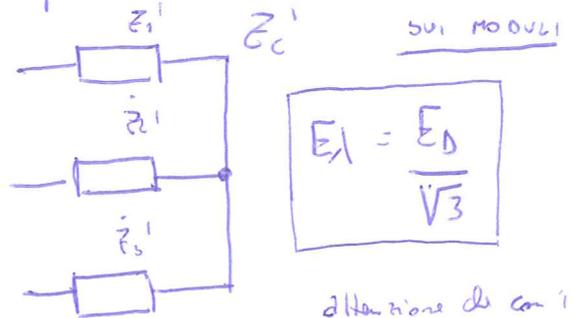
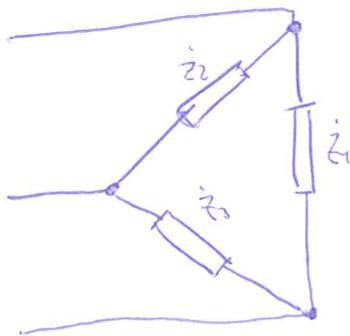
La rete monofase equivalente avrà la seguente configurazione.



$Z_c'$  va calcolato perché era a  $\Delta$  nella rete trifase.

$$Z_c' = \frac{Z_{c\Delta}}{3} = Z_{c\lambda}$$

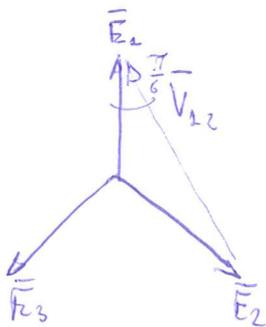
sul giro  $Z_c$  è stato fatto questo passaggio



$$E_\lambda = \frac{E_D}{\sqrt{3}}$$

attenzione da cui i moduli si perde informazione.

Le tensioni hanno uno sfasamento di  $\frac{\pi}{6}$  tra stellata e triangolo



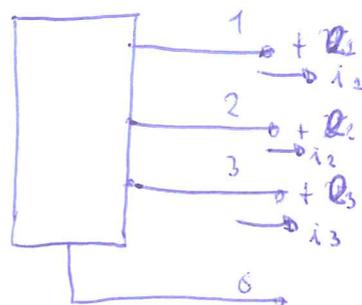
Lo sfasamento tra le tensioni stellate e concatenate è fisso

o vale  $\pm \frac{\pi}{6}$  a seconda che la terna sia diretta  $\ominus$  o inversa  $\oplus$

$$\bar{E}_\lambda = \frac{\bar{E}_D}{\sqrt{3}} e^{+j\frac{\pi}{6}}$$

### LA POTENZA NEI SISTEMI TRIFASE

Consideriamo il sistema trifase con neutro come un quadripolo, ovvero un triplo-doppio bipolo alle cui singole porte è fissata una tensione e una corrente

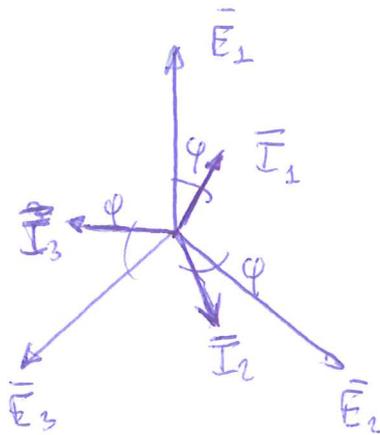


$$P(t) = \sum_{i=1}^3 U_i i_i$$

$U_i$  = tensione  $\lambda$   
 $V$  = tensione  $\Delta$

$$\begin{cases} e_1(t) = \sqrt{2} E \sin(\omega t + \alpha) \\ e_2(t) = \sqrt{2} E \sin(\omega t + \alpha - \frac{2}{3}\pi) \\ e_3(t) = \sqrt{2} E \sin(\omega t + \alpha - \frac{4}{3}\pi) \end{cases} \quad \begin{cases} i_1(t) = \sqrt{3} I \sin \omega t + \beta \\ i_2(t) = \sqrt{3} I \sin \omega t + \beta - \frac{2}{3}\pi \\ i_3(t) = \sqrt{3} I \sin \omega t + \beta - \frac{4}{3}\pi \end{cases}$$

RAPPRESENTAZIONE LA TERZIE DIRRETTA DI TENSIONE E CORRENTE IN SCHEMI PASORIALI



La potenza media distribuita in Italia è di circa 300 Tera WATT/h.

La potenza istantanea trifase è  $p(t) = e_1 i_1 + e_2 i_2 + e_3 i_3$

$$p(t) = E_1 I_1 \cos \varphi - E_1 I_1 \cos(2\omega t + \alpha + \beta) + E_2 I_2 \cos \varphi - E_2 I_2 \cos(2\omega t + \alpha + \beta - \frac{4}{3}\pi) + \dots + E_3 I_3 \cos \varphi - \cos(2\omega t + \alpha + \beta - \frac{2}{3}\pi)$$

Questo per i sistemi simmetrici. Se non fossero simmetrici la procedura è la stessa ma gli angoli sono diversi e compare il termine di potenza fluttuante.

Nel caso di sistema simmetrico ed equilibrato, le tre correnti contenute fra parentesi, spostate di  $120^\circ = \frac{2}{3}\pi$  la somma nulla e quindi la potenza fluttuante è nulla.

$$P = P_1 + P_2 + P_3 \quad \text{è la totale potenza attiva che trasferisce di circa } 3EI \cos \varphi$$

La corrente a picco di potenza nel trifase è  $\sqrt{3}$  volte più piccola.

$$P(t) = P = 3EI \cos \varphi = \sqrt{3} VI \cos \varphi$$

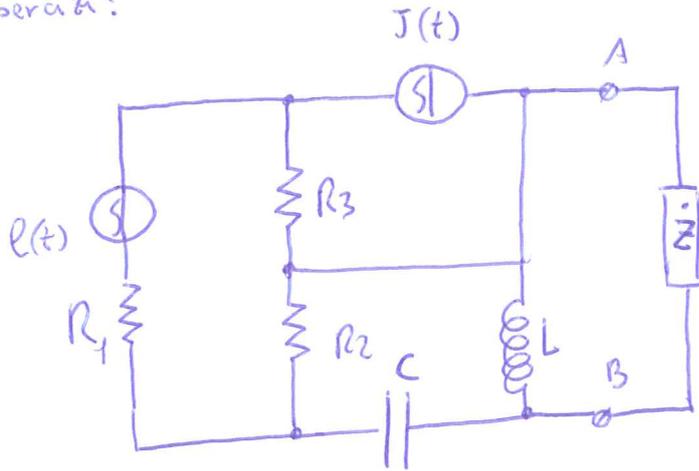
e per la scelta delle  $Q = 3EI \sin \varphi = \sqrt{3} VI \sin \varphi$  e l'ipotesi

$$A = \sqrt{P^2 + Q^2} = 3EI = \sqrt{3} VI$$

262

si sfruttano meglio le linee trasferendo in trifase.

Esercizi:



$$e(t) = \sqrt{2} \cdot E \sin(\omega t + \alpha)$$

$$J(t) = \sqrt{2} J \sin(\omega t + \beta)$$

$$\omega = 500 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

$$E = 80 \text{ V} \quad J = 4 \text{ A} \quad C = 10 \mu\text{F}$$

$$\alpha = \frac{\pi}{4} \quad \beta = \frac{\pi}{4} \quad R_4 = 20 \Omega$$

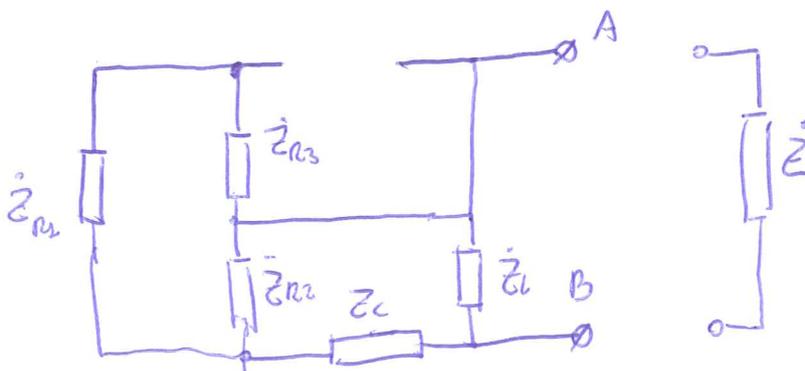
$$R_2 = 40 \Omega$$

$$R_3 = 20 \Omega$$

$$L = 40 \text{ mH}$$

1) Determinare il generatore equivalente di Thevenin della rete vista dalla sinistra della morsetti AB

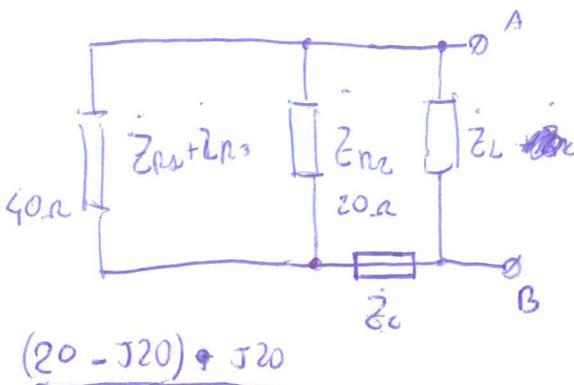
2) È trovare i parametri della sintesi serie dell'impedenza  $\tilde{Z}$  tale perché in essa venga trasferita la massima potenza possibile e i valori della potenza massima.



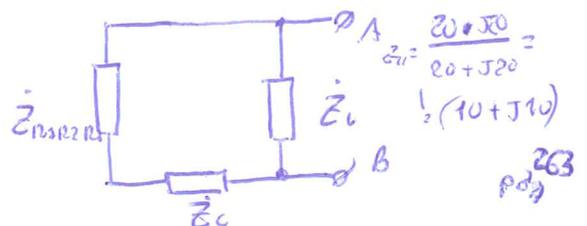
$$J \cdot \frac{J}{J} = \frac{J^2}{J} = -\frac{1}{J}$$

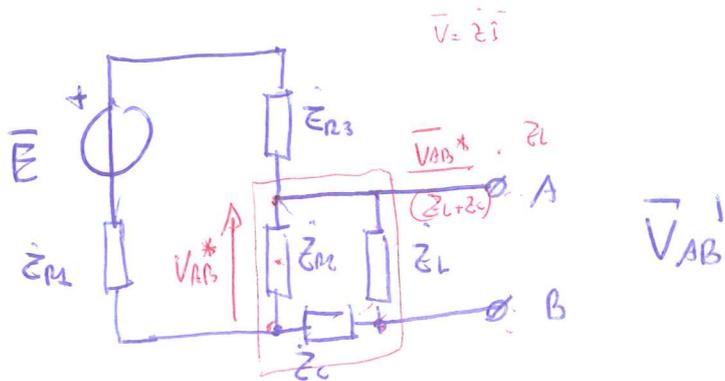
$$\tilde{Z}_L = j\omega L = j20 \Omega$$

$$\tilde{Z}_C = \frac{-j}{\omega C} = -j20 \Omega$$



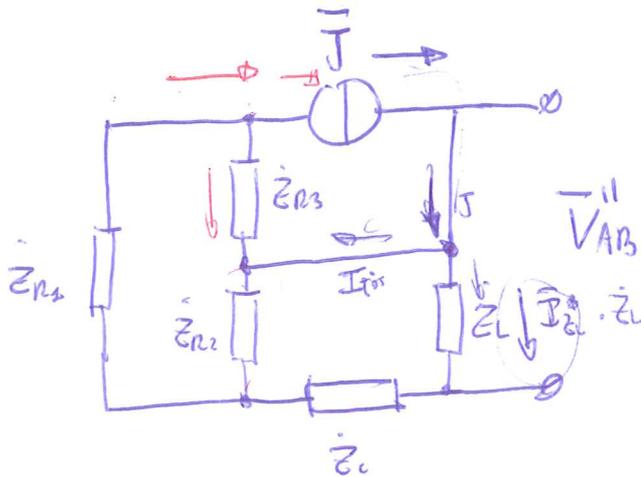
$$Z_{N, R1, R3} = \frac{20 \cdot 20}{20 + 20} = \frac{400}{40} = 10 \Omega$$



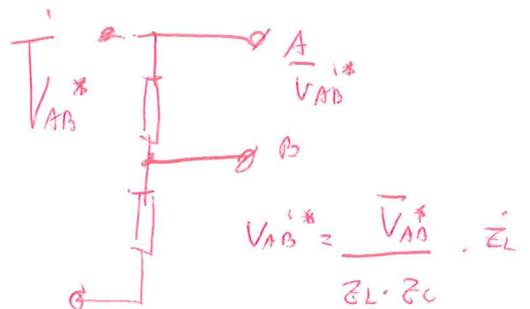


$$\frac{\bar{V}_{AB}^*}{\bar{Z}_L + \bar{Z}_C} \cdot \bar{Z}_C = \bar{V}_{AB}^1$$

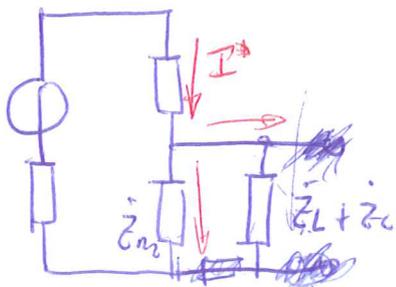
$$\bar{V}_{AB}^{th} = \bar{V}_{AB}^1 + \bar{V}_{AB}^A$$



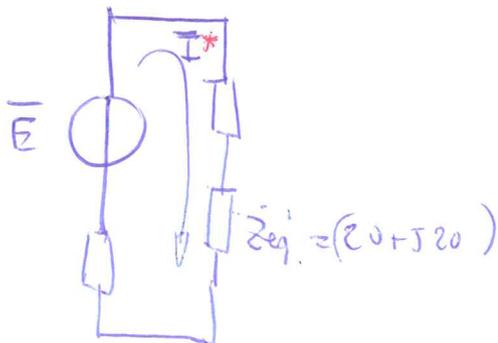
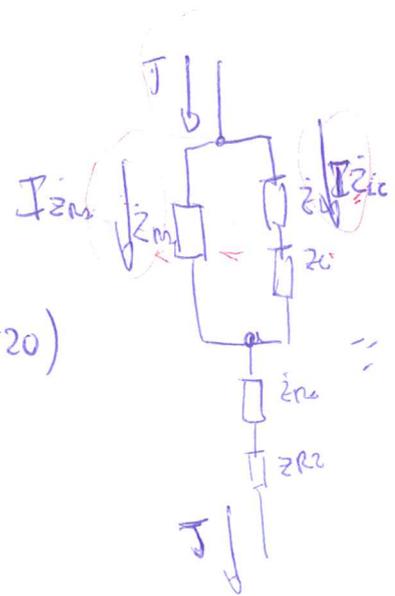
$$E_{eqAB} = J 40 \text{ V}$$



calcolo di  $\bar{V}_{AB}^1$



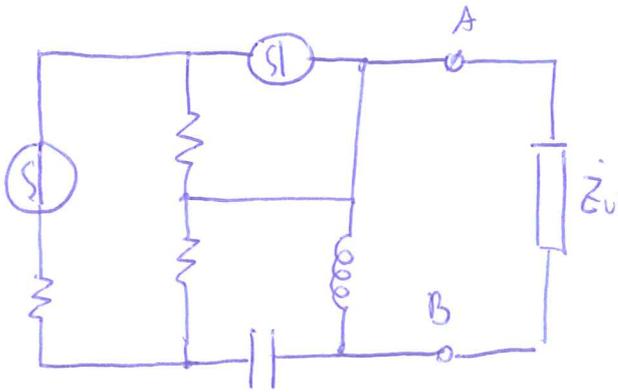
$$= \bar{Z}_{R2} \parallel (\bar{Z}_L + \bar{Z}_C) = (20 + j20)$$



$$\bar{I}_{Z_L} = \frac{J}{\bar{Z}_{R2} + (\bar{Z}_L + \bar{Z}_C)}$$

$$\bar{I}_{Z_L} = 4$$

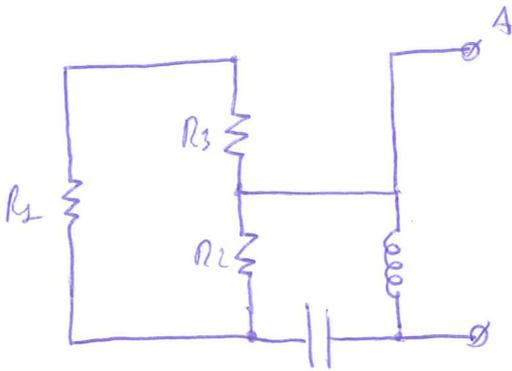
Il 27 giugno c'è un compito



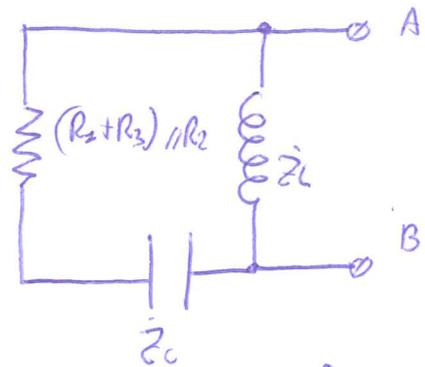
Per il massimo trasferimento di potenza si doveva avere

$$\underline{Z} = R_{th} + jX_L$$

$$\text{con } \underline{Z} = \underline{Z}_{eq}$$



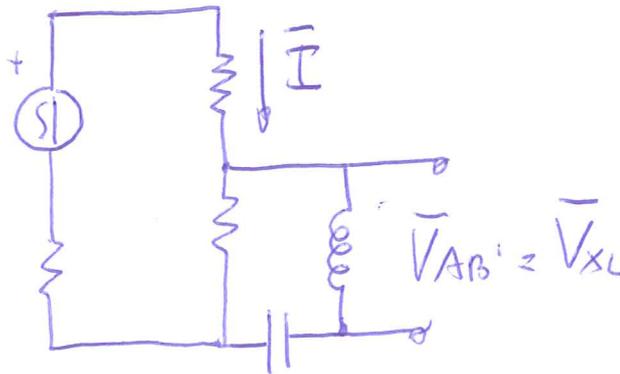
$\triangleright \underline{Z}_{eq AB}$



$$\underline{Z}_{eq AB} = 20 + j20$$

APPLICHIAMO P.S.E.

Analisi  $\underline{E}$

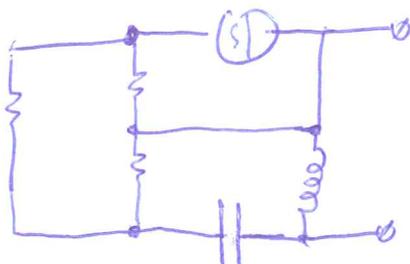


$$\underline{V}_{XL} = \underline{V}_{AB}^I = jX_L \underline{I}$$

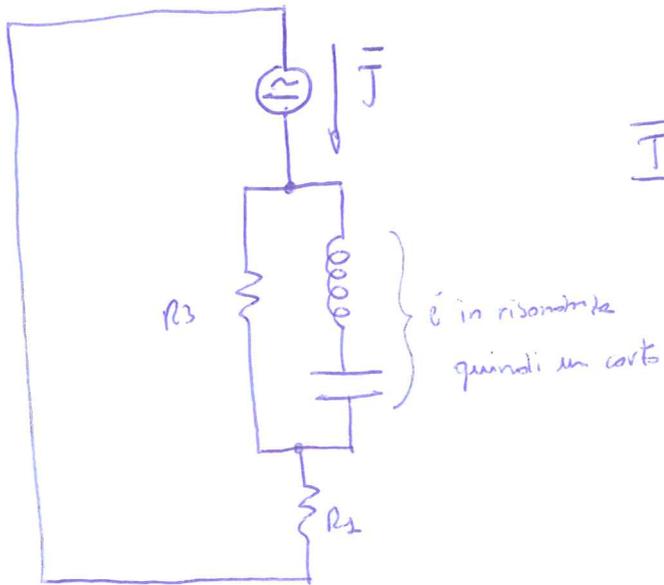
$$\underline{I} = \frac{\underline{E}}{R_1 + R_3} = \underline{I}_{XL}$$

nella risonanza la corrente entra anche in L essendo visto come un corto la serie L e C.

Vediamo il secondo contributo dovuto a  $\underline{J}$



$$\underline{V}_{AB}^{II} = jX_L \underline{I}_{XL}$$

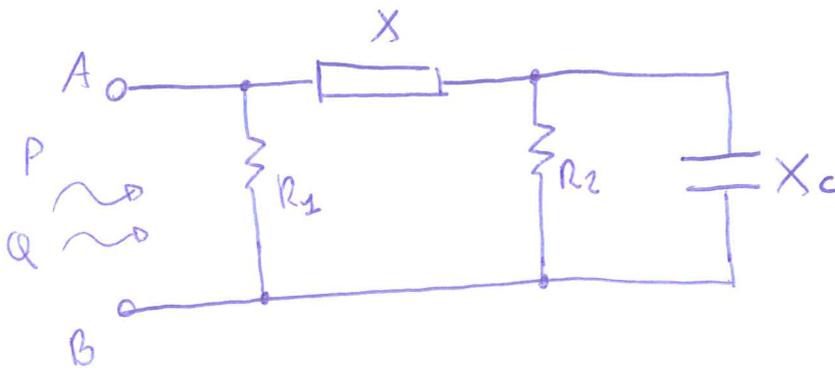


$$\bar{I}_{R_1} = \bar{I}_{X_L} = \frac{R_3}{R_1 + R_3} \bar{J} = \frac{\bar{J}}{2}$$

$$P_{\max} = \frac{E_g^2}{4R_i}$$

La rete equivalente è questa.

Esercizio: Questo esercizio tratta le potenze.



$$P_2 = 300 \text{ W}$$

$$Q = 200 \text{ VAR}$$

$$V_{AB} = 100 \text{ V}$$

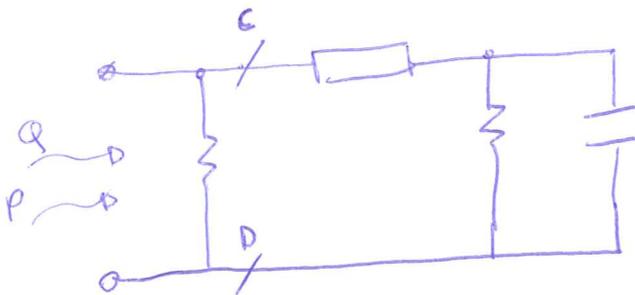
$$R_1 = 100 \Omega$$

$$R_2 = 50 \Omega$$

Il bipolo assorbe le potenze attive reattive  $P_2$  e  $Q$ .

trovare  $X_c$  e il valore e la natura della reattanza  $X$

- Semplifichiamo il circuito trasferendo  $R_1$  a valle di  $X$   
aggiungiamo i morsetti C-D



La potenza reattiva di morsetti CD è uguale a quella di AB (il carico è resistivo).

La potenza attiva è invece la differenza tra quella che entra AB e quella ai morsetti CD.

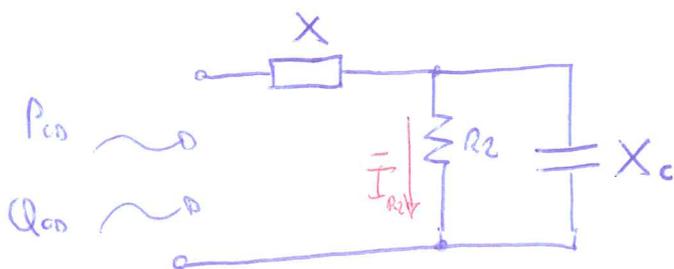
il BILANCI DELLE POTENZE SONO

$$P_{AB} = P_{R1} + P_{CD} \quad P_{CD} = P_{AB} - P_{R1}$$

$$Q_{AB} = Q_{R1} + Q_{CD} \quad Q_{CD} = Q_{AB}$$

$$P_{R1} = \frac{V_{AB}^2}{R_1}$$

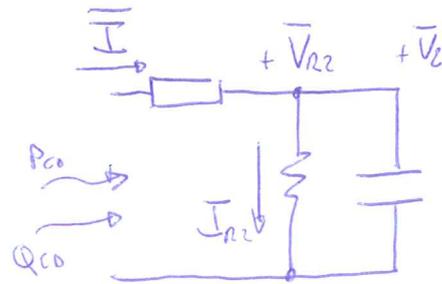
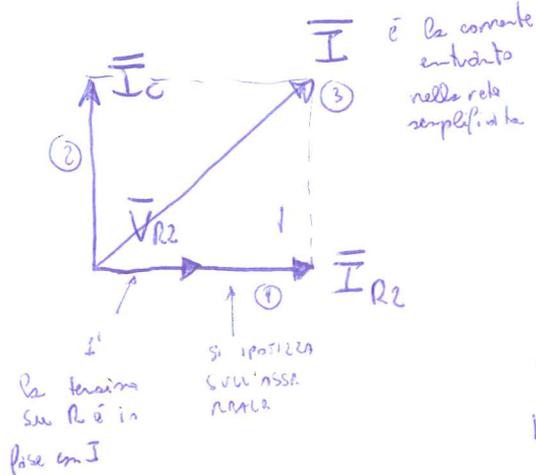
La rete quindi equivale a:



Le reattanze non possono dissipare potenza attiva, ma solo reattive, quindi  $P_{CD}$  va tutta sulla  $R_2$  e quindi posso trovare  $\bar{I}_{R2}$

$$P_{R2} = \bar{I}_{R2}^2 R_2$$

vediamo un diagramma fasoriale



conoscendo la P e la Q sul bipolo posso ricavare l'apparente A

$$V_{cd} I = \sqrt{P_{cd}^2 + Q_{cd}^2}$$

Pot  
apparente

$$I = \frac{\sqrt{P_{cd}^2 + Q_{cd}^2}}{V_{cd}} = 2 \sqrt{2} \text{ A}$$

e la diagonale di un quadrato di lato due

$$I_c = 2 \text{ A} \quad \text{PITAGORA}$$

$$V_{R2} = V_C = R_i I = 100$$

$$X_C = -50 \Omega = -\frac{V_C}{I_C}$$

Adesso si può applicare il bilancio delle potenze

$$Q_C = X_C I_c^2 = -50 \cdot 2^2 = -200 \text{ VAR}$$

$$Q_X = Q_{cd} - Q_C = 200 + 200 = 400 \text{ VAR}$$

$Q_X$  e una pot. ~~apparente~~ positiva quindi la reattanza e induttiva

$$Q_X = X I^2$$

$$X = \frac{Q_X}{I^2} = \frac{400}{8} = 50 \Omega$$

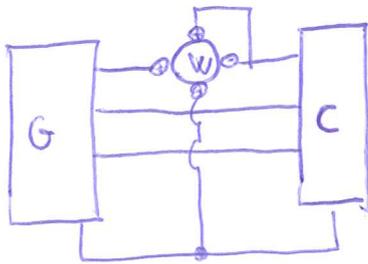
La potenza pluriistante in un sistema trifase simmetrico ed equilibrato è costante e pari a zero (si annulla) mentre la potenza istantanea è pari alla potenza attiva.

$$P(t) = P = \sqrt{3} V I \cos \varphi = 3 E I \cos \varphi$$

$$Q = \sqrt{3} V I \sin \varphi = 3 E I \sin \varphi$$

$$A = \sqrt{3} V I = 3 E I$$

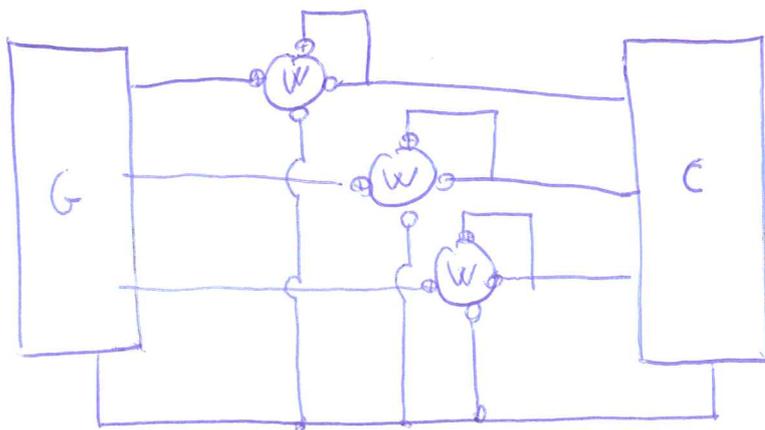
Subito se sono sicuro che il sistema è simmetrico ed equilibrato allora basterebbe un solo WATTMETRO



$$P_w = E_1 I_1 \cos \varphi_1$$

MA DI SOLITO IL SISTEMA  
RISULTA MILE EQUILIBRATO  
E UN WATTMETRO NON BASTA

servono quindi tre wattmetri



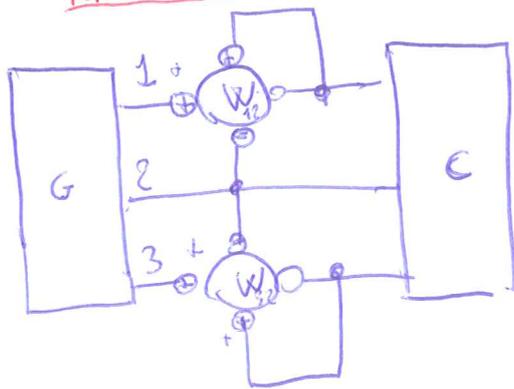
Il sistema a 4 fili  
è trattato come 3  
sistemi mono-fasi

$$P_w = P_{w1} + P_{w2} + P_{w3}$$

$$P_w = E_1 I_1 \cos \varphi_1 + E_2 I_2 \cos \varphi_2 + E_3 I_3 \cos \varphi_3$$

# INSERZIONE ARON (per sistemi trifase a 3 fili)

FONDAZIONALE



Si usano 3 WATTMETRI

$W_{12}$  e  $W_{32}$

$$P = P_{12} + P_{32}$$

si dimostra con la trigonometria

Cosa misura  $W_{12}$ ? è collegato all'ampere metria di linea  $\bar{I}_1$  mentre la voltmetria è collegata alla tensione  $\bar{V}_{12}$  vale anche per le istantanee  $v_{12}$  e  $i_1$ .

$$p(t) = v_{12} \cdot i_1 + v_{32} \cdot i_3$$

$$= (e_1 - e_2) i_1 + (e_2 - e_3) i_3$$

$$= e_1 i_1 - e_2 i_1 + e_2 i_3 - e_3 i_3$$

$$= e_1 i_1 + e_2 (-i_1 - i_3) + e_3 i_3$$

ma dato che  $i_1 + i_2 + i_3 = 0$  si ha che

$$i_2 = (-i_1 - i_3)$$

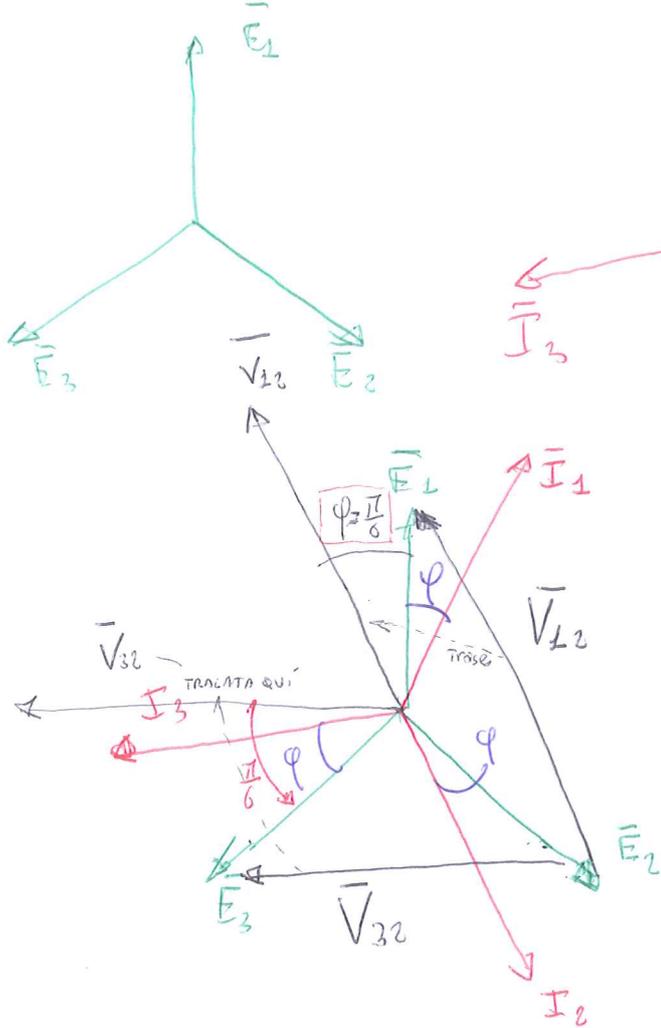
che è il termine tra parentesi visto sopra

sostituendo si ha  $e_1 i_1 + e_2 i_2 + e_3 i_3 = p(t)$  quindi con solo due wattmetri posso stimare la potenza istantanea sulle tre linee.

Vediamo la situazione del punto di vista fasoriale

Terna delle tensioni dirette

Terna delle correnti dirette sfasate di  $\frac{\pi}{6}$



$$W_{12} = V_{12} I_1 \cos \widehat{V_{12} I_1} = VI \cos\left(\frac{\pi}{6} + \varphi\right)$$

$$W_{32} = V_{32} I_3 \cos \widehat{V_{32} I_3} = VI \cos\left(\varphi - \frac{\pi}{6}\right)$$

Applichiamo alcune formule e otteniamo

$$W_{12} = VI \cos \varphi \cos \frac{\pi}{6} - VI \sin \varphi \sin \frac{\pi}{6}$$

imprimere a memoria

$$W_{32} = VI \cos \varphi \cos \frac{\pi}{6} + VI \sin \varphi \sin \frac{\pi}{6}$$

$$\cos \frac{\pi}{6} = \frac{\sqrt{3}}{2} = 0,866 \quad \text{si ha, sostituendo}$$

$$\left. \begin{aligned} W_{12} &= \frac{\sqrt{3}}{2} VI \cos \varphi - \frac{1}{2} VI \sin \varphi \\ W_{32} &= \frac{\sqrt{3}}{2} VI \cos \varphi + \frac{1}{2} VI \sin \varphi \end{aligned} \right\}$$

quindi (attenzione ai pedici) |  
AR2017 mi permette la misura sia  
della P che della Q

$$\left. \begin{aligned} W_{12} + W_{32} &= \sqrt{3} VI \cos \varphi = P \\ W_{32} - W_{12} &= VI \sin \varphi = \frac{Q}{\sqrt{3}} \end{aligned} \right\}$$

ricordarsi di dividere per  $\sqrt{3}$  e  
cambiare i pedici.

$$Q = \sqrt{3} (W_{32} - W_{12}) \quad (271)$$

Possono indicare anche valori negativi? singolarmente si ma la somma è positiva.

Se  $\varphi > +\frac{\pi}{3}$  ottengo un valore positivo (carichi molto capacitivi)  
 se  $\varphi < -\frac{\pi}{3}$  ottengo un valore negativo (carichi molto induttivi)

ma la somma dei due deve sempre essere una somma positiva

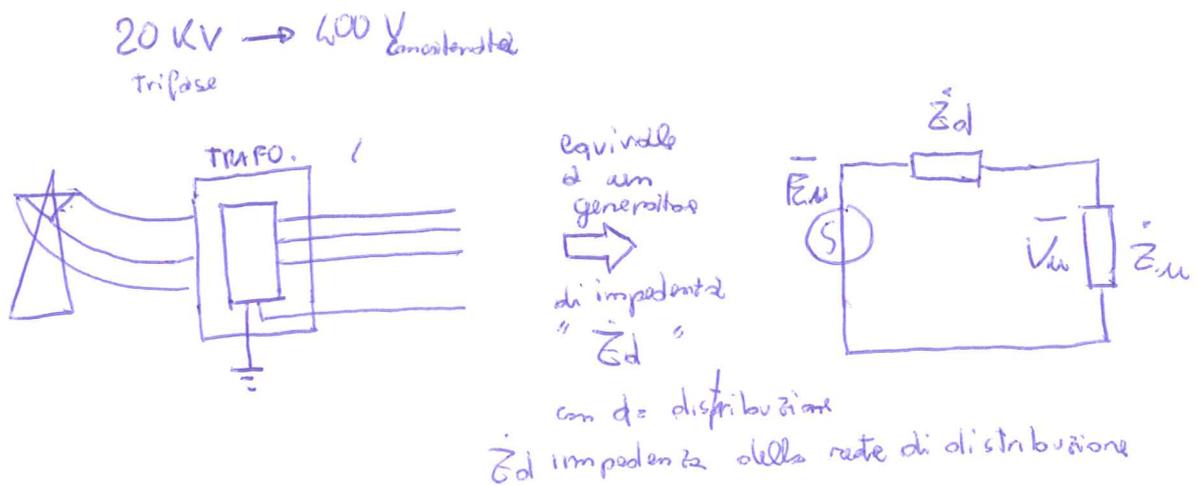
PER I SISTEMI SIMMETRICI E EQUILIBRATI

Dato che è possibile farlo, ragioniamo per la potenza sui sistemi trifase ridotti alla monofase equivalente

I sistemi di distribuzione devono essere il più possibile "simili" di carichi di utenza.

- 1) Va garantita la tensione corretta richiesta dai carichi, ovvero in civile 230 VAC per ogni appartamento inteso come utenza.
- 2) controllare l'assorbimento di potenza attiva. Quindi i carichi devono avere un fattore di potenza elevato.

Vediamo il primo problema, la caduta di tensione. Vediamo le trasformazioni



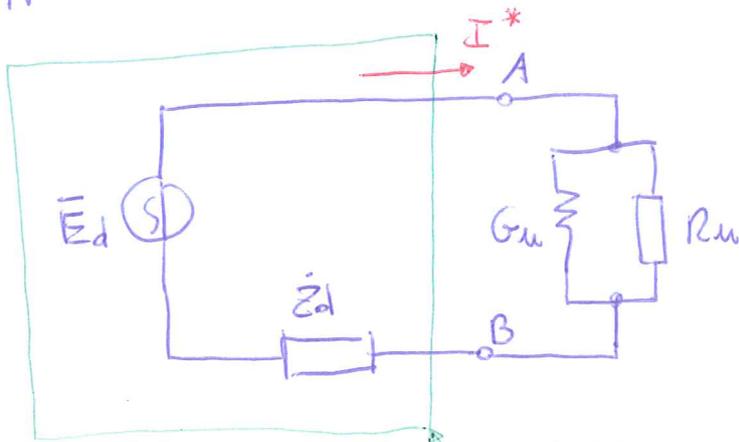
La  $\dot{Z}_d$  deve essere molto prossima a zero, molto molto piccola, in pratica basta che  $\dot{Z}_d \ll \dot{Z}_u$  e quindi  $V_u = E_d$

$$V_u = \frac{\dot{Z}_u}{\|\dot{Z}_u + \dot{Z}_d\|} E_d$$

L'impedenza di rete di solito è molto bassa, bisogna fare attenzione ai corti circuiti su  $\dot{Z}_u$

Vediamo il problema del rifasamento del carico.

ridisegniamo la rete che rappresenta la distribuzione e il carico che rappresentiamo in sintesi parallela.



$$P = VI \cos \varphi$$

in condizioni generiche assorbe anche una pot. reattiva

$$Q = VI \sin \varphi$$

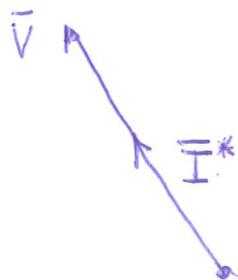
si vorrebbe che

$$\vec{I}^* = \vec{I} \Rightarrow \text{comparsa che } Q = 0$$

quindi vorremo sempre  $\vec{I}$  in fase con  $V$  sul carico  
 unico generatore AC da 230V 50Hz

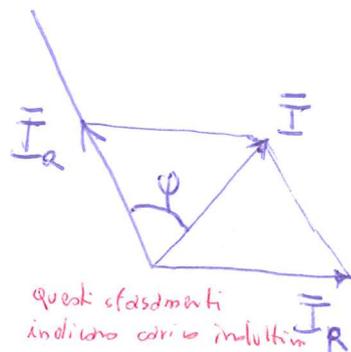
consideriamo tutta questa sezione come un

La condizione ottimale sarebbe, dal punto di vista fasoriale



$$\cos \varphi^* = 1$$

condizione ottimale (teorica)



$$\vec{I} = \vec{I}_a + \vec{I}_R$$

se  $\cos \varphi = 1$

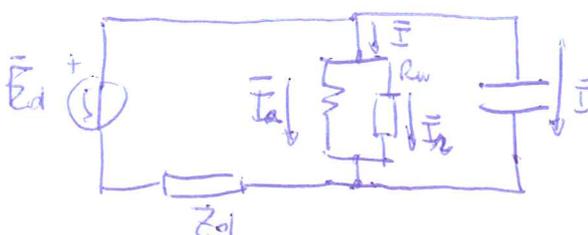
$$\begin{cases} \vec{I}_a = \vec{I}^* \\ \vec{I}_R = 0 \end{cases}$$

questi spostamenti indicano carico induttivo

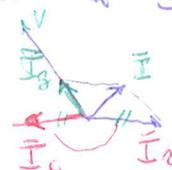
caso reale, in cui la corrente  $\vec{I}$  è dissociata non solo dalla  $\vec{I}_a$  (corrente attiva) ma anche a una reattiva

La suscettanza " $<$ " di zero indica carico induttivo

mettiamo un componente reattivo in parallelo al carico, in questo caso è capacitivo



deve avere suscettanza uguale ed opposta alla componente  $\vec{I}_R$



$\vec{I}_c$  e  $\vec{I}_R$  si sommano vettorialmente e danno zero

mettiamo una capacità tale da  $X_C = -X_L$   
realizzare.

$B_C = -B_L$   
suscellante.

Se  $Q$  era la potenza realtina assorbita dalla linea allora  
devo fare assorbire dalla nuova capacità aggiunta una  $-Q$

$$Q_2 = -Q = -\omega C_2 V^2$$

$$C_2 = \frac{Q}{\omega V^2}$$

è la capacità di ripascimento

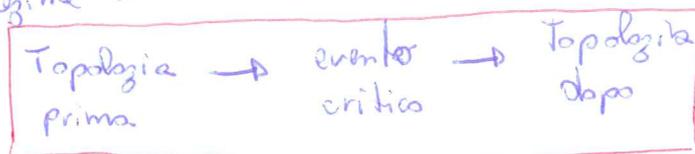
Per il primo corso di elettrotecnica le basi di trifase fornite  
sono sufficienti. E si considera per il momento chiuso  
l'argomento.

Mancò l'analisi delle reti in regime variabile.

### Regime Variabile (PRIMO ACCENNO)

Durante le commutazioni si verificano delle situazioni che  
non sono né stazionarie né variabili in regime sinusoidale  
ma varia in regime variabile qualsiasi

- 1) Si può alimentare il circuito con impulsi, con esponenziali, o  
funzioni note qualsiasi (prima condizione di regime variabile)  $\rightarrow$  (con termine  
forzante variabile nel tempo)
- 2) Si ha regime variabile in variazioni repentine di topologia della  
rete.



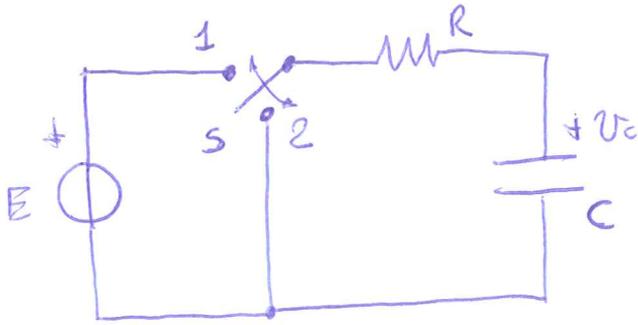
↑  
Prima c'era una tensione  
con un regime noto

↑  
variazione  
di regime

↑  
nuovo regime  
(variabile)

si tratteranno solo  
tipi del secondo caso

realizziamo una rete qualsiasi che può funzionare in regime variabile



vediamo la rete nota per lo studio del transitorio di carica della rete R-C

definiamo gli ingressi e le uscite

$u(t)$  sono gli ingressi o grandezze forzanti (tensione del generatore)

$y(t)$  sono le uscite (tensione del condensatore)

La variazione topologica è data dalla commutazione dello SWITCH "3"

Prima dell'evento critico siamo in corto "posizione 2"

dopo dell'evento critico siamo collegati al generatore "posizione 1"

va analizzato lo stato della rete in  $t = t_0^-$ , ovvero nell'istante prima di spostare l'interruttore da 2 a 1  $2 \rightarrow 1$

Lo stato energetico della rete va analizzato nei bipoli reattivi nell'istante  $t_0^-$  ovvero l'istante prima della commutazione dell'interruttore.

Se definiamo in  $t_0$  le tensioni nei condensatori e le correnti negli induttori abbiamo fissato i dati iniziali.

Le condizioni iniziali della rete sono dati iniziali in  $t_0^-$  e valori iniziali in  $t_0$  (nei nostri esercizi saranno coincidenti) non in

$$t = t_0^- \rightarrow \text{DATI INIZIALI } U_C(t_0^-), i_L(t_0^-)$$

è il limite calcolato da sinistra rispetto a  $t_0$

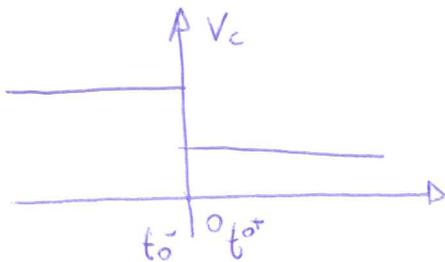
I valori iniziali sono invece quelli che ho dopo la chiusura

$$t = t_0^+ \rightarrow \text{valori iniziali}$$

vediamo cosa succede se non si considera un condensatore che ha effetto memoria

$$v_c(0^-) = v_c(0^+)$$

Se non fosse vero ci sarebbe la generazione di un impulso



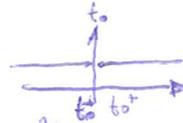
$$i_c = C \frac{dv_c}{dt}$$

→ genera il  
delta di  
Dirac

$$\delta_{-1}(t)$$

$$\delta(t)$$

In generale è vero, ma nel nostro corso si semplifica la situazione fingendo che  $v_c(0^-) = v_c(0^+)$



Gli impulsi citati saranno di tensione nelle discontinuità sui condensatori o di corrente sulle discontinuità negli induttori.

Vanno impostate delle equazioni differenziali, e i loro metodi risolutivi. Vanno trattati le condizioni iniziali

MERCOLEDÌ 9 MAGGIO 2012 <sup>LEC</sup> (32) (prima ora, ripasso della lezione precedente)

Si prevede che non esistono correnti e tensioni impulsive

$\lambda$  e  $X$

Le reti hanno variazioni di Topologia o inserzioni di generatori.

La rete prima dell'evento critico può essere in  $t_0 < 0$

- 1) stazionario
- 2) variabile (come dopo l'istante critico)
- 3) sinusoidale

Vogliamo ritrovare i valori iniziali e partire dai dati iniziali

si studia successivamente la rete per  $t > 0$

si deve scrivere la relazione ingresso uscita

relazioni delle tensioni sui condensatori e delle correnti sugli induttori

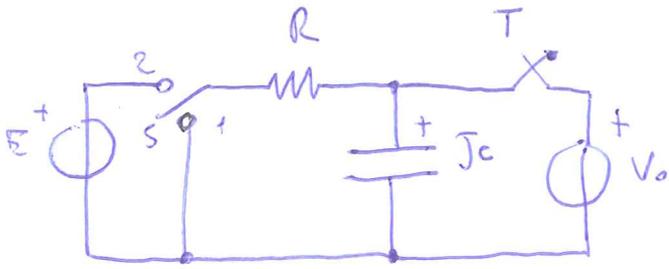
si deve scrivere un'equazione differenziale ordinaria a coefficienti costanti

va trovata la omogenea associata

La eq. differenziale contiene delle costanti di integrazione che si trovano per imposizioni di valori iniziali.

Vengono forniti i concetti di tensione discontinua e di corrente impulsiva.

La tensione discontinua si verifica nei condensatori e la corrente impulsiva negli induttori



$t < 0$  S in 1  $v_c(t) = E$

T chiuso  $t_0$  T. apre S passa a 2

$$v_c(t) = Ae^{\delta t} = Ae^{-\frac{t}{RC}}$$

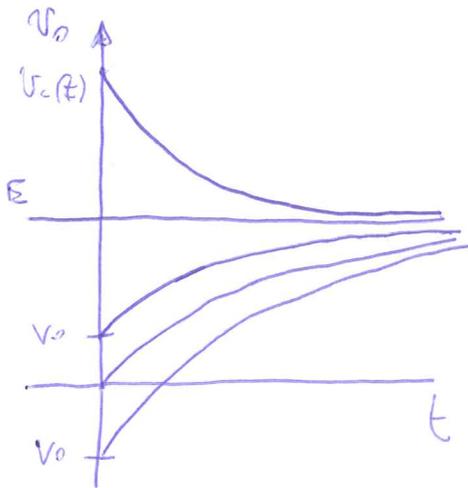
$$v_c(t) = E + Ae^{-\frac{t}{RC}}$$

$$v_c(t) = E + (V_0 - E)e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$v_c(0^+) = V_0 = E + A$$

$$\tau = RC$$

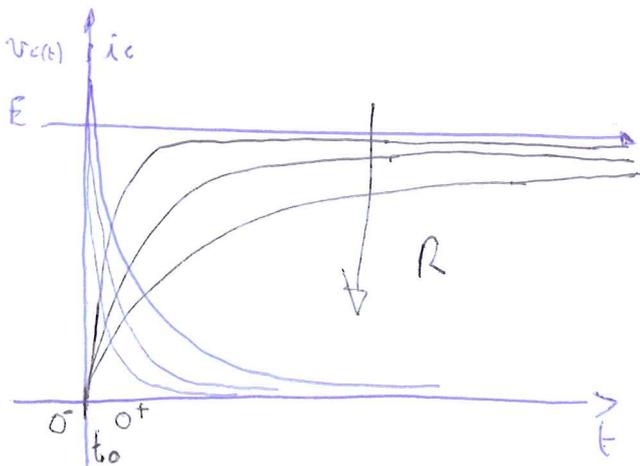
$$A = V_0 - E$$



$$i_c = i_R = C \frac{dv_c}{dt}$$

$$i_c = -\frac{C}{RC} (V_0 - E) e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$= -\left(\frac{V_0 - E}{R}\right) e^{-\frac{t}{\tau}}$$



Una volta passato il transitorio se si aprono i due interruttori il condensatore rimane carico a  $V_0$  per sempre perché è definito "ideale".

Il cap 18 del testo spiega in termini matematici gli impulsi ma non è richiesto dall'esame.

- ( ) Il tempo di carica e scarica è definito con  $\tau$  o per ricorrenza  $5\tau$
- l'equazione differenziale che governa la scarica è sempre omogenea quindi dal origine alla stessa costante di tempo  $\tau$ .

### Tempi di scarica

Dato che la capacità pure essendo bassa, da origine a una  $\tau$  alta (Kilo secondi) quando gli è consentito di scaricarsi solo tramite la sua  $R$  interna che sempre molto alta.

( ) Dal punto di vista circuitale potrei scrivere la  $V_C(t)$  come:

$$V_C(t) = V_0 e^{-\frac{t}{\tau}} + E \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}\right)$$

è la stessa soluzione in cui si è raccolto i termini in maniera diversa.

- ( )  $V_0 e^{-\frac{t}{\tau}}$  = soluzione da ingressi nulli

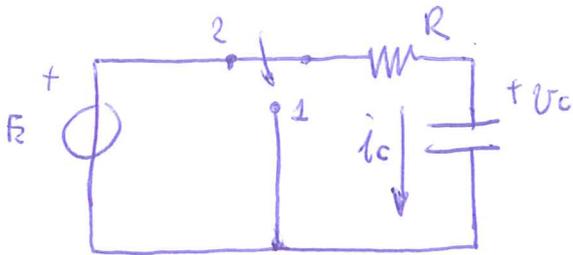
ovvero se in quella rete si annullano gli ingressi ovvero evoluzione libera della rete, rappresenta le scariche delle capacità inizialmente cariche.

$E \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}\right)$  = soluzione da stato zero  
ovvero quella che si ha se il condensatore fosse inizialmente scarico.  
"o soluzione da evoluzione"

mettendole insieme si trova ancora la somma dell'integrale  
particolare più la soluzione dell'omogenea associata.  
Da sinistra si procede analizzando.

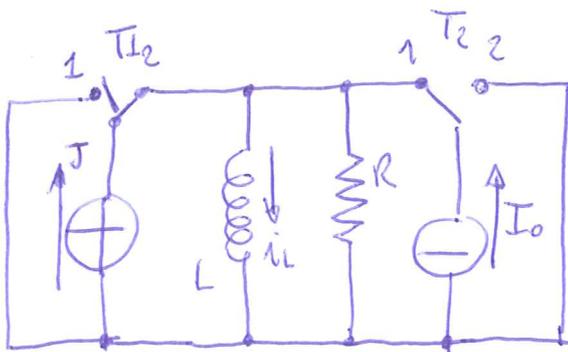
Ingresso Nullo + STATO ZERO  
 annullare tutti i generatori e analizzare cosa succede alle energie già presenti  
 si alimenta forzando lo stato energetico

Si supponga, per esercizio di volere analizzare la scarica di C  
passando S da 2 a 1



Vediamo adesso di analizzare il bipolo L

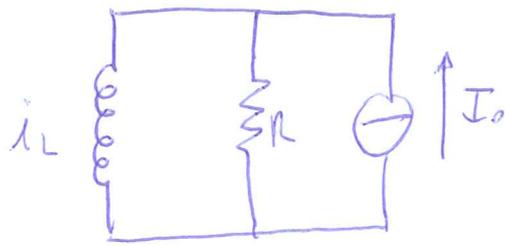
Proponiamo il nuovo circuito che contiene L



Annullare un generatore di corrente significa metterlo in corto circuito.  
 Non si potrebbe dire "LO APPR"

$t < 0$      $T_1$  in 1     $t = 0$      $T_1 \rightarrow 1 \rightarrow 2$      $i_2(t) \quad t > 0$   
            $T_2$  in 1                            $T_2 \rightarrow 1 \rightarrow 2$

vediamo la topologia della rete in  $t < 0$



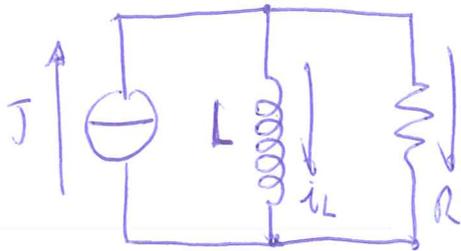
$$t = 0$$

$$i_L(0^-) = I_0$$

$$i_L(0^+) = i_L(0^-) = I_0$$

perché nelle nostre reti non ci sono discontinuità di corrente

Per  $t > 0$  si ha la topologia seguente



L\_K\_C.

$$-J + i_R + i_C = 0$$

Le equazioni di bipolo sono

$$v_R = i_R R$$

$$v_L = L \frac{di_L}{dt}$$

$$v_L = v_R$$

$$T = \frac{L}{R}$$

costante di tempo induttiva.

$$i_R = \frac{v_R}{R} = \frac{v_L}{R} = \frac{L}{R} \frac{di_L}{dt}$$

Sostituendo su  $-J + i_R + i_C = 0$  il valore di  $i_R$  trovato si ottiene l'equazione differenziale

$$-J + \frac{L}{R} \frac{di_L}{dt} + i_C = 0$$

ora cerchiamo i valori iniziali e l'integrale dell'omogenea dissociata.

$$i_{LP}(t) = J \quad \text{integrale particolare}$$

$$\Delta + \frac{R}{L} = 0 \quad \Delta = -\frac{R}{L}$$

mettendo insieme le due cose si ha

$$i_L(t) = J + A e^{-\frac{t}{T}}$$

$$i_L(0) = I_0 = J + A \quad A = I_0 - J \quad (281)$$

$$i_L(t) = J + (I_0 - J) e^{-\frac{t}{\tau}}$$

Possiamo quindi tracciare le curve di carica e scarica dell'induttanza.

Si genera una tensione impulsiva quando la corrente passa da zero al valore  $J$ .

Vale anche, continuando le uguaglianze

$$i_L(t) = \underbrace{I_0 e^{-\frac{t}{\tau}}}_{i_L \text{ da ingressi nulli}} + \underbrace{J(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})}_{i_L \text{ da stato zero}}$$

$i_L$  da ingressi nulli

$i_L$  da stato zero

cioè da condizione nulla iniziali del bipolo con memoria

Impostazione generale di una rete in regime variabile

Si parte dalla relazione ingresso uscita ovvero dall'equazione differenziale risolvendo da cui si ricava dalle LKT e LKC

La particolare relazione è la seguente

$$\sum_{i=0}^m a_i \frac{d^i y(t)}{dt^i} = f(t)$$

$$P(t) = \sum_{i=1}^m b_i \frac{d^i x}{dt^i}$$

sul testo di Guarnieri  
con  $x =$  ingressi, chiamati  $u$  da altri docenti

$$y(t) = y_0(t) + y_p(t)$$

$y_0 =$  soluzione dell'omogenea associata

$y_p =$  soluzione dell'integrale particolare

Integrale particolare: è un qualsiasi integrale che inserito all'interno dell'equazione, soddisfa l'equazione e valida come funzione integrale particolare.

ovvero una funzione risultante

L'ingresso della rete solitamente non è misto, ovvero o stazionario o sinusoidale.

Se abbiamo un ingresso costante, tutte le derivate si annullano rimane solo  $a_0 y$  quindi rimane  $a_0 y = b_0 X$

$$y = \frac{b_0}{a_0} X$$

Quando ho generatori stazionari nella rete allora vedo la rete nella "nuova topologia" e l'equazione  $y = \frac{b_0}{a_0} x$  mi darà le correnti stazionarie nel punto in esame.

Se siamo in regime sinusoidale  $y(t) = y_{\max} \sin(\omega t + \alpha)$

$$\frac{dy}{dt} = \omega y_M \sin\left(\omega t + \alpha + \frac{\pi}{2}\right)$$

in termini fasoriali, la derivata di una funzione fasoriale si ottiene con uno sfasamento di  $-\frac{\pi}{2}$  e poi si moltiplica per  $\omega$ . nel complesso si moltiplica per  $j\omega$

#### DERIVATE FASORIALI:

$$\frac{d}{dt} y(t) \Rightarrow j\omega \bar{y}$$

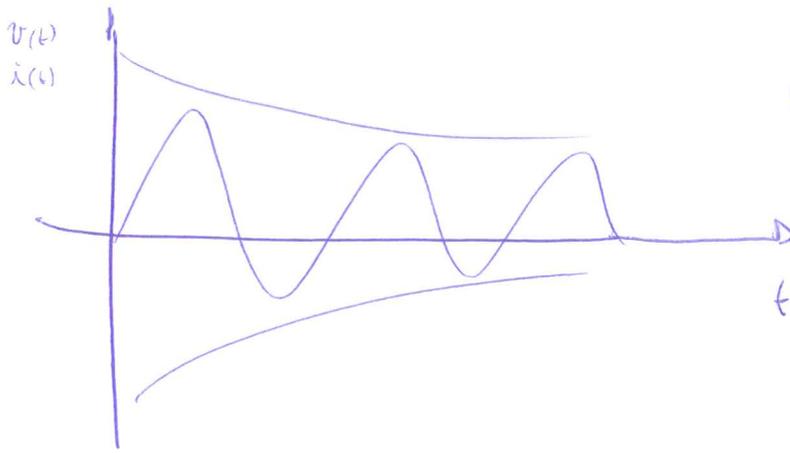
$$\frac{d^2 y}{dt^2}(t) \Rightarrow (j\omega)^2 \bar{y}$$

$$\frac{d^i y(t)}{dt^i} \Rightarrow (j\omega)^i \bar{y}$$

↑  
fasore della  
grandezza di  
partenza

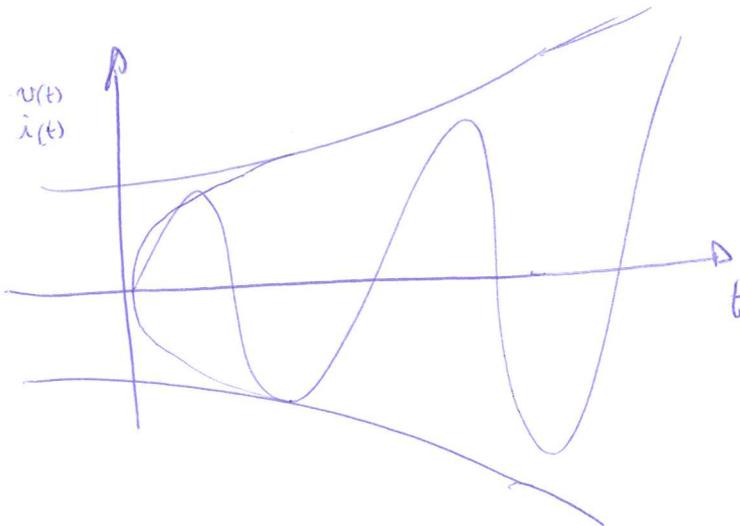
$$\sum_{i=0}^m (\mathcal{J}\omega)^i a_i \cdot \bar{Y} = \sum_{i=0}^m (\mathcal{J}\omega)^i b_i \bar{U}$$

$$\bar{Y} = \frac{\sum_{i=0}^m (\mathcal{J}\omega)^i b_i \bar{U}}{\sum_{i=0}^m (\mathcal{J}\omega)^i a_i}$$



$$w(t) = e^{\delta t} U_m \sin(\omega t + \alpha)$$

se  $\delta$  e  $\omega$  sono diversi:  
da zero allora via singolari  
e uscite sono inscindibili



Adesso si analizza l'integrale dell'omogenea associata.

$$\sum_{i=0}^m a_i \frac{d^i y(t)}{dt^i} = 0$$

Nella rete che stiamo analizzando si annullano tutti i generatori quindi i coefficienti  $a_i$  non dipendono dalle grandezze forzanti ma dai bipoli e dal loro stato.

Le derivate sono fatte fino al <sup>ordine</sup> grado  $n$ . dipendono dal numero dei bipoli con memoria contenuta nella rete.

Il grado di libertà è sostanzialmente legato al numero di bipoli che sono dentro alla rete

Non uguale ma dipendente al numero di bipoli, si chiamano variabile di stato indipendenti che sono minori o uguali al numero di bipoli con memoria nella rete, tenendo conto che alcune non influiscono perché dipendenti da altri stati (parallelo di  $L$  o serie di  $C$ ).

$$y_0(t) =$$

$$\sum_{i=0}^m a_i \lambda^i = a_m \lambda^m + a_{m-1} \lambda^{m-1} + \dots + a_1 \lambda^1 + a_0 \lambda^0 = 0$$

ricordarsi del termine in zero

Teorema fondamentale dell'algebra. in general, in campo complesso, il numero delle radici è uguale al grado dell'equazione stessa e fra di loro sono complesse e coniugate a due a due.

1) Vediamo i diversi casi: Le radici possono essere nulle  $s_i = 0$ , reali pure  $s_i = \sigma_i$  oppure immaginarie pure  $s_i = j\omega_i$

2)  $s_i = j\omega_i$        $s_{i+1} = -j\omega_i$        $s_i = \sigma_i + j\omega_i$        $s_{i+1} = \sigma_i + j\omega_i$

3) se ha  $s_i \neq 0$  le radici possono essere multiple, con  $\sigma_i = 0$   
non sempre multiple

4) Il numero delle radici contate con la loro molteplicità sono pari al grado dell'equazione, ovvero sono  $n$ .

Se  $N_r$  sono le radici reali e  $N_c$  sono le radici complesse allora il numero totale di radici è

$$m = m_r + 2 \cdot m_c$$

numero totale di radici

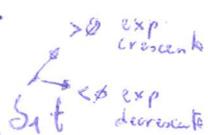
perché le  $n_c$  sono sempre comprese nel coniugato sempre

Le soluzioni sono chiamate: modi naturali normali,

ovvero si lascia che la rete evolva secondo la sua natura.

Ci sono modi unidirezionali e modi pseudo armonici.

MODI UNIDIREZIONALI  $\iff$  RADICI REALI  $y_{i0}(t) = y_i e^{s_i t}$



molteplicità  $K$

$$\left\{ \begin{array}{l} y_{i1}(t) = y_i e^{s_i t} \\ y_{i2}(t) = K_{i2} t e^{s_i t} \\ \vdots \\ y_{iK}(t) = K_{i(K-1)} t^{K-1} e^{s_i t} \end{array} \right.$$

MODI PSEUDO ARMONICI  $\rightarrow$

$$D_i = \sigma_i \pm j\omega_i$$

$$y_i(t) = e^{\sigma_i t} \left[ \underbrace{y_{si}}_{\substack{\uparrow \\ \text{dal seno}}} \sin(\omega_i t) + \underbrace{y_{ci}}_{\substack{\uparrow \\ \text{dal coseno}}} \cos(\omega_i t) \right]$$

Rappresenta la forma di due sinusoidi

MODI DELL'EQUAZIONE CARATTERISTICA

FREQUENZE GENERALIZZATE PROPRIE DELLE RETE  $\omega_i$  dipendono, nell'omogeneità associata, soltanto dai bipoli con memoria all'interno della rete

Esistono anche dei resistori attivi che hanno caratteristiche sul II° e III° quadrante

Se la rete contiene solo bipoli resistivi, capacitivi, induttivi, <sup>passivi</sup>

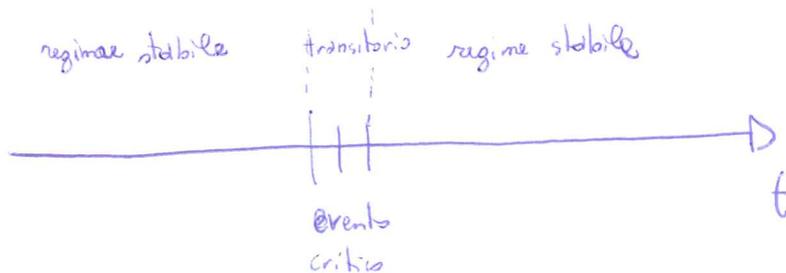
La parte reale <sup>dell'equazione caratteristica</sup> può essere NON NEGATIVA, quindi o nulla o ~~positiva~~ minore di zero

la rete è con parte reale ... = 0 oppure < 0

= 0 stabile

< 0 assolutamente stabile (il regime variabile è transitorio)

quindi la rete passa da un regime stabile o un altro stabile attraverso un transitorio.



con  $\sigma_i < 0$  o uguale a 0 siamo in stabilità o in assoluta stabilità  
 con  $\sigma_i > 0$  la rete è instabile.

invece di radici è preferibile ragionare in termini di costante di tempo

$$T_i = -\frac{1}{S_i}$$

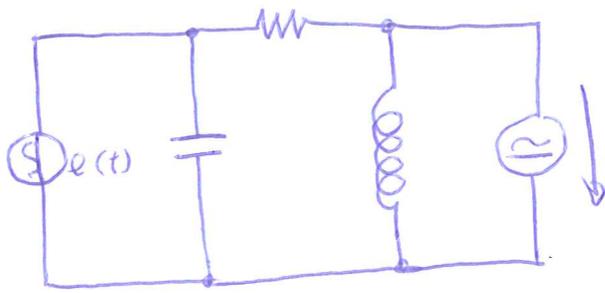
$$y = M_i e^{-\frac{t}{T_i}}$$

Rimane il problema di trovare le costanti di integrazione che sono dipendenti dalle condizioni iniziali.

Come si trovano le costanti di integrazione?

Si impongono le condizioni iniziali, tanto quante sono le soluzioni e le costanti di integrazione.

Domani esercizi. Rete LC con termine forzante sinusoidale.  
dovrà dare due radici complesse coniugate puramente immaginarie.



Tramite  $V_R(t)$

$$\bar{E} = 150\sqrt{3} e^{j\frac{\pi}{4}}$$

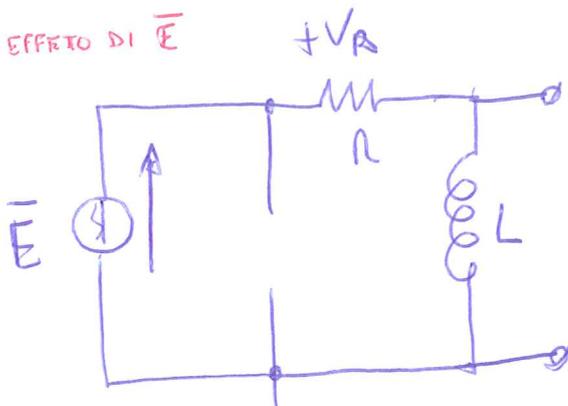
$$\bar{J} = 10 e^{j\frac{3}{4}\pi}$$

$$X_L = 15\sqrt{3} \Omega \quad X_C = -10 \Omega$$

$$e(t) = 150\sqrt{3}\sqrt{2} \cos(\omega t - \frac{\pi}{4}) = 150\sqrt{3}\sqrt{2} \sin(\omega t + \frac{\pi}{4})$$

$$J(t) = 10\sqrt{2} \sin(\omega t - \frac{3}{4}\pi)$$

EFFETTO DI  $\bar{E}$

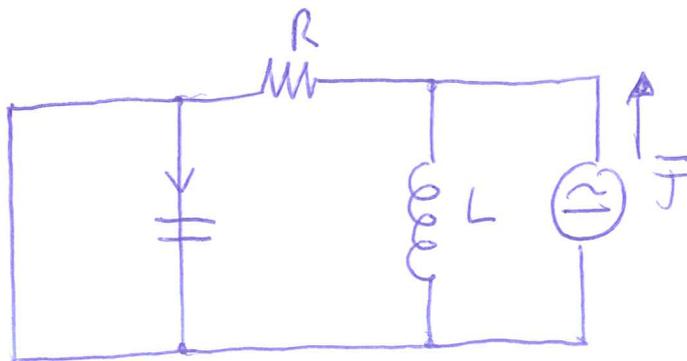


$$\bar{V}_R|_{\bar{E}} = \bar{E} \frac{R}{\dot{Z}_L + R} = \frac{R}{jX_L + R}$$

$$\downarrow$$

$$= 75\sqrt{3} e^{-j\frac{\pi}{12}}$$

EFFETTO DI  $\bar{J}$



$$\bar{V}_R|_{\bar{J}} = \bar{J} (R \parallel \dot{Z}_L)$$

$$\downarrow$$

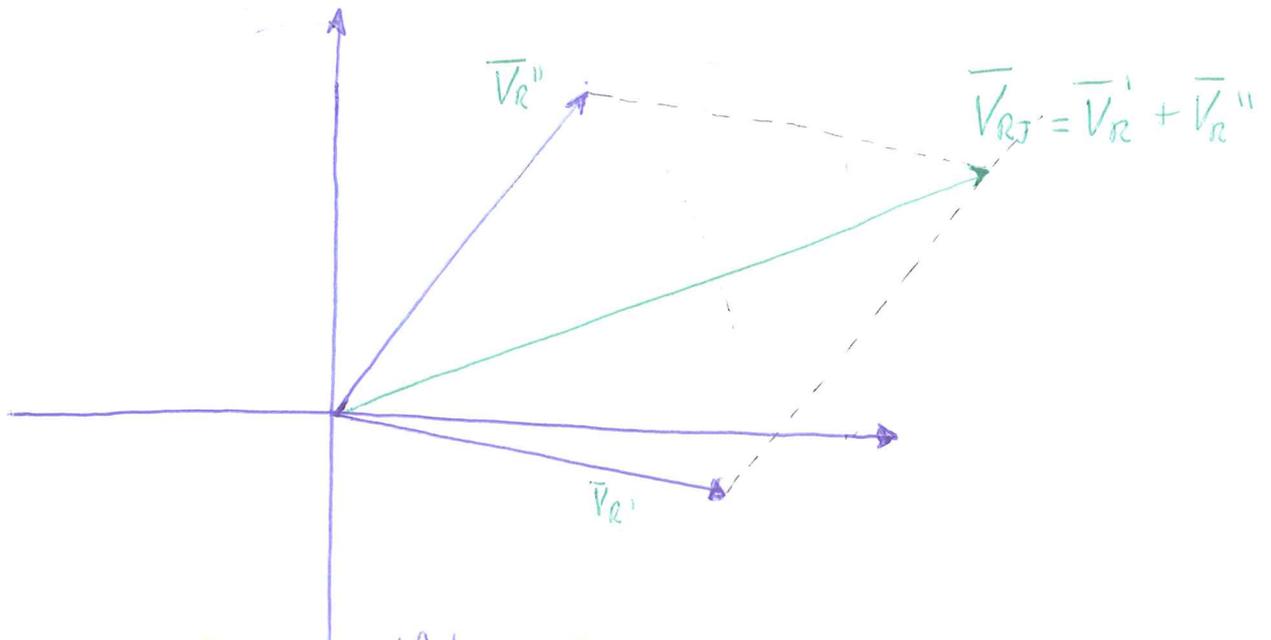
$$= 75\sqrt{3} e^{j\frac{5\pi}{12}}$$

$$\bar{V}_{RJ} = \bar{V}_R' + \bar{V}_R'' = 75\sqrt{3} e^{-j\frac{\pi}{12}} + 75\sqrt{3} e^{j\frac{5\pi}{12}}$$

$$\downarrow$$

$$= 75\sqrt{3}\sqrt{2} e^{j\frac{\pi}{6}}$$

vediamo il diagramma fasoriale.



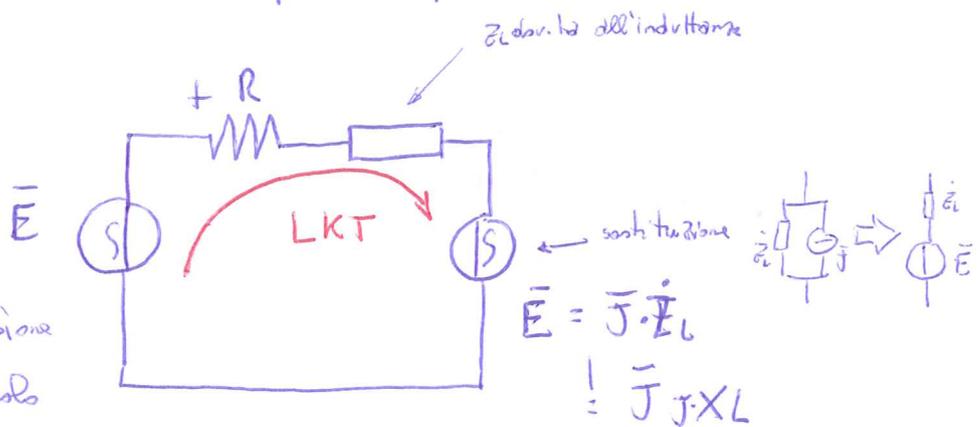
l'espressione nel dominio del tempo è:

$$v_e(t) = 150\sqrt{3} \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{6}\right)$$

Risolviamo lo stesso esercizio applicando il teorema di Thevenin.

La rete simbolica, sostituendo i bipoli ove possibile, diventa:

Il condensatore è in parallelo e dato che sto calcolando una tensione non influenza nel calcolo



La LKT è

$$-\bar{E} + R\bar{I} + jX_L\bar{I} + \bar{E}_J = 0$$

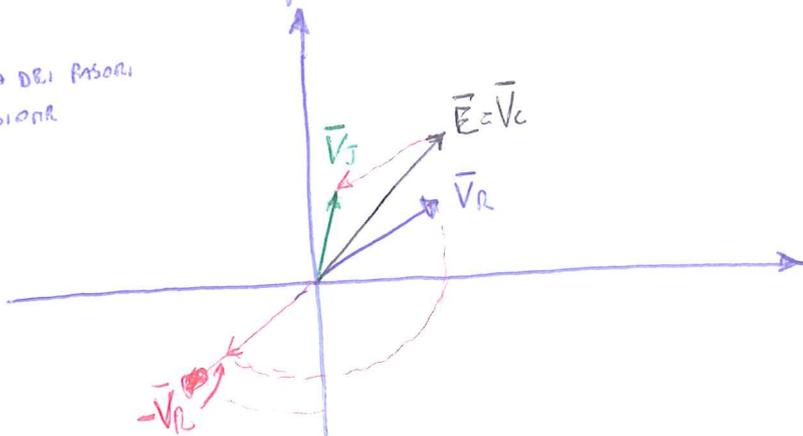
da cui ricaviamo la  $\bar{I}$  che vale:

$$\bar{I} = \frac{\bar{E} - \bar{E}_J}{R + jX_L} = 5\sqrt{3}\sqrt{2} e^{j\frac{\pi}{6}}$$

$$\bar{V}_R = R\bar{I} = 75\sqrt{3}\sqrt{2} e^{j\frac{\pi}{6}}$$

Vediamo anche in questo caso il diagramma fasoriale per tensioni e correnti

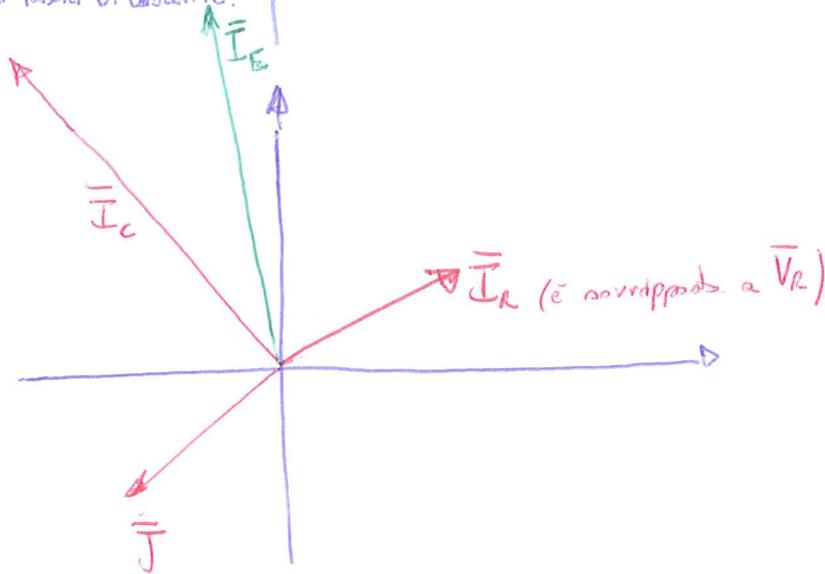
DIAGRAMMA DEI FASORI DI TENSIONE



$$\bar{V}_J = \bar{V}_L = \bar{E} - \bar{V}_R$$

Prima ritiro  $-\bar{V}_R$  e poi sommo vettorialmente ottengo il fasore  $\bar{V}_J$

DIAGRAMMA DEI FASORI DI CORRENTE



$$\bar{I}_C = \frac{\bar{V}_C}{\bar{Z}_C} = \frac{\bar{E}}{\bar{Z}_C}$$

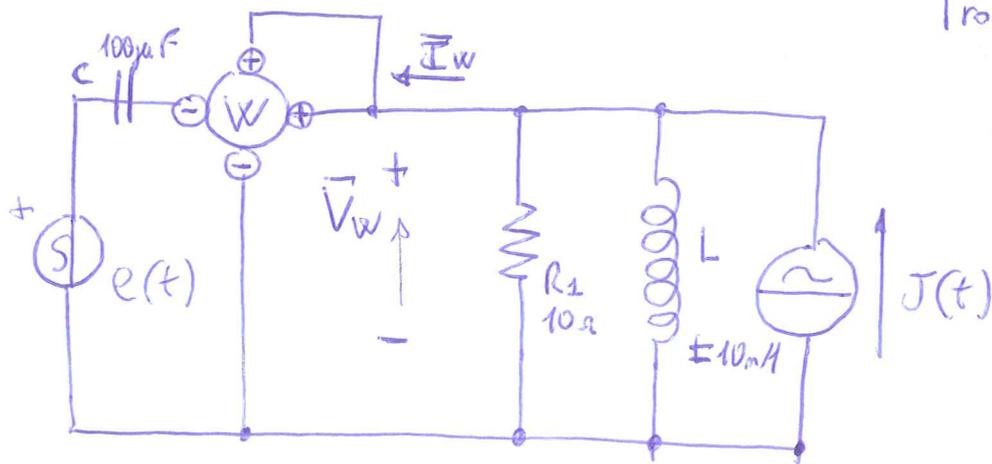
$$= \frac{150\sqrt{3} e^{j\frac{\pi}{4}}}{-j10}$$

$$= \frac{150\sqrt{3} e^{j\frac{\pi}{4}}}{10 e^{j\frac{3\pi}{2}}} = 15\sqrt{3}$$

$$\bar{I}_E = \bar{I}_C + \bar{I}_R$$

Trovare:  $P_w$

$Q_E$   $P_E$



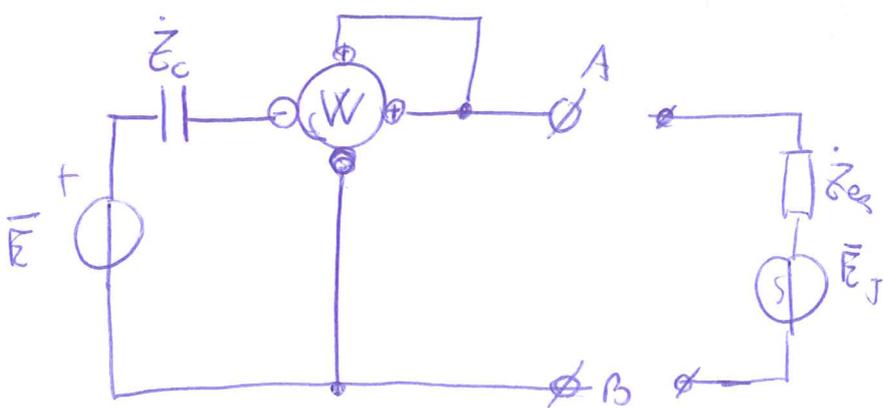
$$e(t) = E_m \sin(\omega t + \alpha) \quad J(t) = J_m \sin(\omega t + \beta)$$

$$\omega = 1000 \frac{\text{rad}}{\text{sec}} \quad E_m = 40V \quad \alpha = -\frac{\pi}{4} \text{ rad} \quad J_m = 4\sqrt{2}A \quad \beta = 0$$

RICAVARE SUBITO I FASORI  $\bar{E}$  e  $\bar{J}$  dai dati iniziali, con  $\alpha$  e  $\beta$  dati

$$\bar{E} = \frac{40}{\sqrt{2}} e^{j\frac{-\pi}{4}} \quad \bar{J} = 4 e^{j0} + 4 + j0$$

Utilizziamo il teorema di Thevenin applicato ai morsetti A-B



$$\dot{Z}_{eq} = R // \dot{Z}_L = \frac{R \cdot \dot{Z}_L}{R + \dot{Z}_L} = 5(1+j)$$

$$\bar{E}_{eq} = \bar{J} \dot{Z}_{eq} = 20(1+j)$$

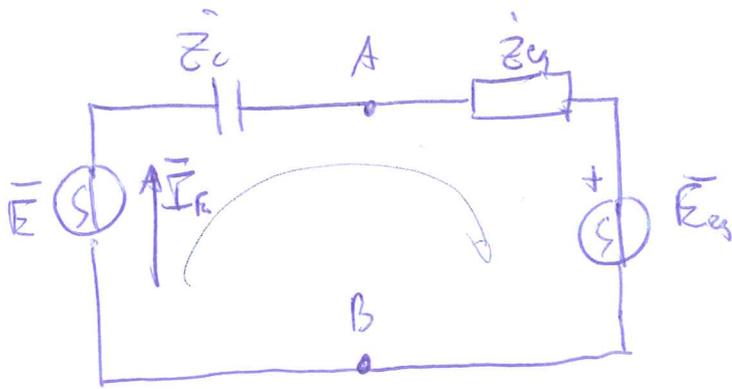
$$= \frac{40}{\sqrt{2}} e^{j\frac{3\pi}{4}}$$

$$X_L = \omega L = 1000 \cdot 10 \cdot 10^{-3} = 10 \Omega$$

USIAMO LKT

$$\bar{E} + \dot{Z}_c \bar{I}_w + \dot{Z}_{eq} \bar{I}_w - \bar{E}_{eq} = 0$$

$$\bar{I}_w = \frac{-\bar{E} + \bar{E}_{eq}}{\dot{Z}_c + \dot{Z}_{eq}} = 4 \cdot (-1+j) = 4\sqrt{2} e^{j\frac{3\pi}{4}}$$



LKT

$$\bar{V}_w = \bar{E} + \bar{Z}_c \bar{I}_w = 60 + j20$$

$$\hat{=} (60 + j20)$$

Vediamo come calcolare la potenza attiva.

Partiamo dalla complessa  $\hat{A}$

$$\hat{A} = \bar{V}_w + \bar{I}_w = P_w + jQ_w$$

$$\hat{=} (60 + j20) \wedge (-1 - j) = -160 - 320j \Rightarrow \text{sempre ATTIVA e REATTIVA}$$

$$P_w = -160 \text{ W}$$

Poi troviamo  $P_E$  e  $Q_E$  A PARTIRE DALLA COMPLESSA  $\hat{A}$

$$\bar{I}_E = -\bar{I}_w$$

$$\hat{A}_E = \bar{E} \cdot \bar{I}_E = 160 + j0$$

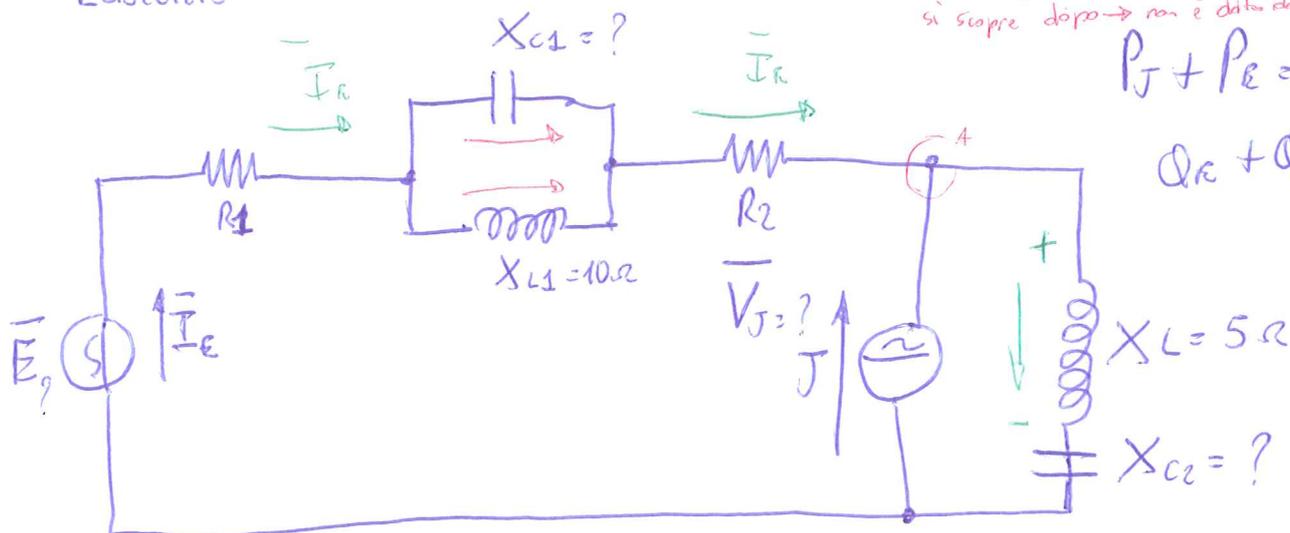
$$P_E = 160 \text{ WATT}$$

$$Q_E = 0 \text{ VAR}$$

Ora va tracciato il diagramma de fasori.

ESERCIZIO

I due  $X_C$  e  $X_L$  sono in risonanza ma si scopre dopo  $\rightarrow$  non è dato dall'esercizio



$$R_1 \neq R_2 \neq 0 \quad \bar{I}_{L1} = (5 + j0) \text{ A} \quad \bar{V}_{L2} = (25 + j0) \text{ [V]}$$

Si ragiona a partire dalle potenze

Le R assorbono potenza attiva.  $R_1$  e  $R_2$  sono in serie e

quindi la stessa corrente. vale per le R:

$$P_J + P_E = P_{R1} + P_{R2} = R_1 \bar{I}_R^2 + R_2 \bar{I}_R^2$$

$$= \bar{I}_R^2 (R_1 + R_2)$$

= implica che  $\bar{I}_R = 0$  dato che

la somma  $P_J + P_E = 0$

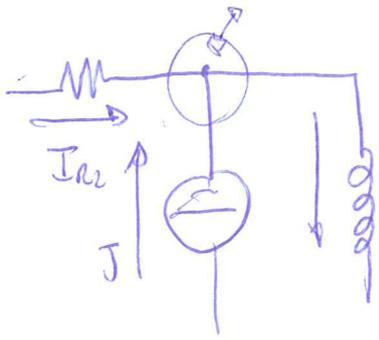
$$P_E = \bar{E} \bar{I}_R \cos \varphi = 0 \text{ perché } \bar{I}_R = 0$$

$$Q_R = \bar{E} \bar{I}_R \sin \varphi = 0 \text{ VAR} \quad \text{quindi } Q_J = -500 \text{ VAR}$$

$$P_J = 0$$

$$\bar{I}_{L2} = \frac{\bar{V}_{L2}}{\bar{Z}_{L2}} = \frac{\bar{V}_{L2}}{jX_{L2}} = \frac{25}{j5} = -j5 \text{ A}$$

Applichiamo LKC sul nodo A



$$-\bar{I}_{N2} - J + \bar{I}_{L2} = 0$$

$$\bar{J}z + \bar{I}_{L2} - \bar{I}_{N2} = -J5[A]$$

dalla pot complessa  $\bar{A} = P_J + JQ_J = \bar{V}_J \bar{I}_J$

quindi  $\bar{V}_J = \frac{P_J + JQ_J}{\bar{I}_J} = \frac{-500J}{5J} = -100$  volt.

$J = -J5A$       $\bar{V}_J = (-100 + J0)$  volt

con  $\bar{V}_J$  possiamo calcolare  $\bar{V}_{C2}$  con la LKT

$$\bar{V}_J = \bar{V}_{X_{L2}} + \bar{V}_{C2} \quad \text{da cui} \quad \bar{V}_{C2} = \bar{V}_J - \bar{V}_{X_{L2}}$$

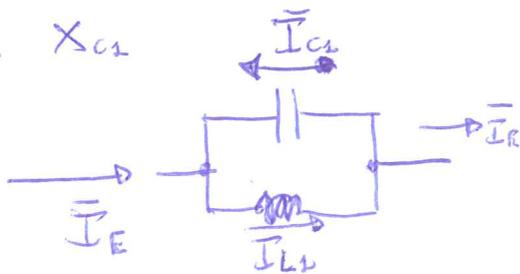
$$= (-100 + J0) - (20 - J0)$$

$$= -125[V]$$

$$\bar{V}_{C2} \stackrel{!}{=} \bar{I}_{C2} \bar{Z}_{C2} = \bar{I}_{C2} \bar{X}_{C2}$$

Per calcolare  $\bar{X}_{C2}$  basta dividere per J

Calcoliamo  $\bar{X}_{C2}$



applica LKC

$$\bar{I}_R = 0 \quad \text{quindi}$$

$$\bar{I}_{C2} = +\bar{I}_{L1}$$

Possiamo trovare la tensione ai capi del gruppo LC

$\bar{V}_{L1} = \bar{V}_C$  perché sono in parallelo

$$\bar{V}_{C1} = j10 (s + j0) = 50j$$

quindi  $X_{C1} \Rightarrow X_{C1} = \frac{\bar{V}_{C1}}{j\bar{I}_C} = -10\Omega$

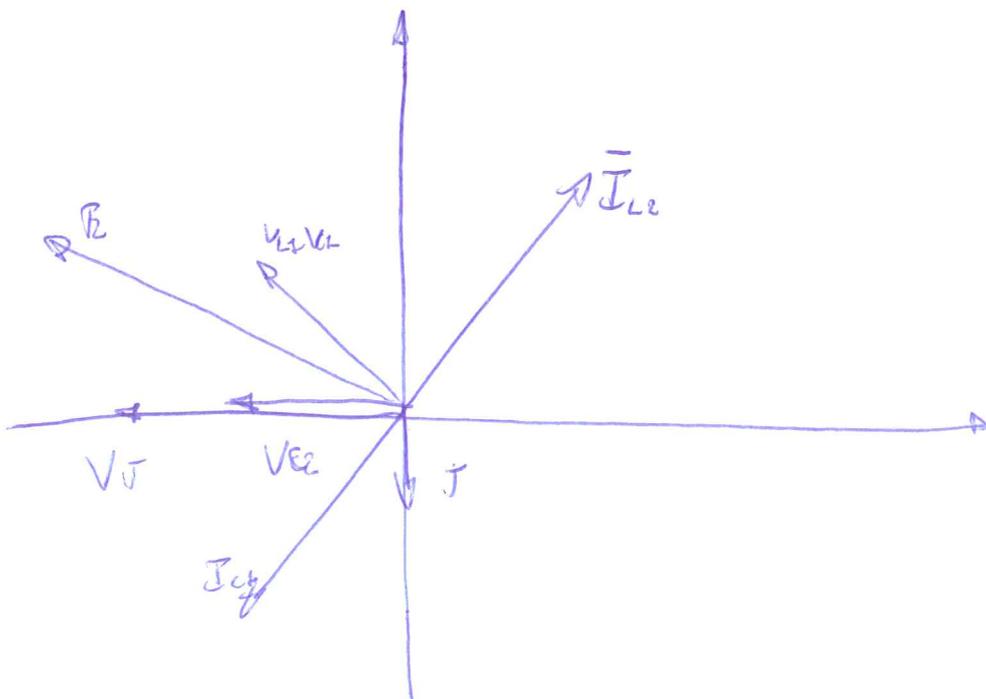
Manca la tensione di  $\bar{E}$

$\bar{E}$  lo calcoliamo con la LKT

$$-\bar{E} + (R_1 + R_2)\bar{I}_E + \bar{V}_{X_{L1}} + \bar{V}_J = 0$$

$$\bar{E} = \underbrace{(R_1 + R_2)\bar{I}_E}_{\text{vale zero}} + \bar{V}_{X_{L1}} + \bar{V}_J = 0$$

$$= 0 - 100 + 5j - 100 + j0 = -200 + 50j$$



(

(

(

(